

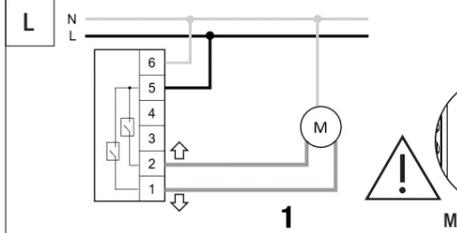
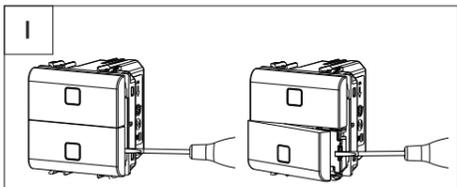
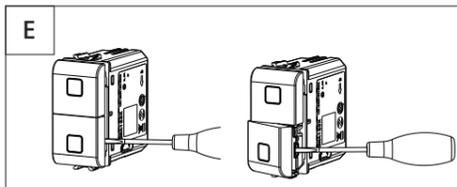
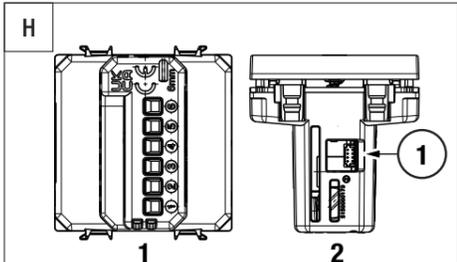
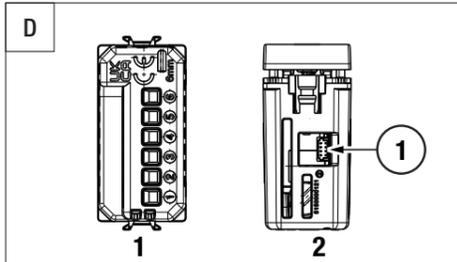
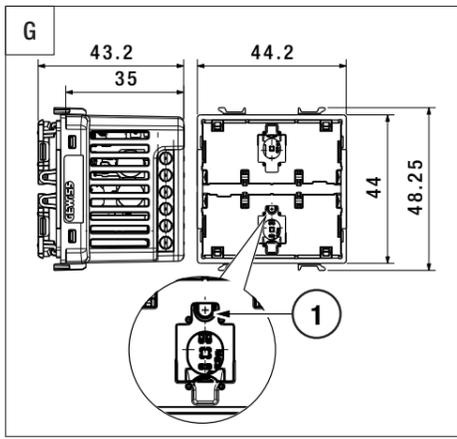
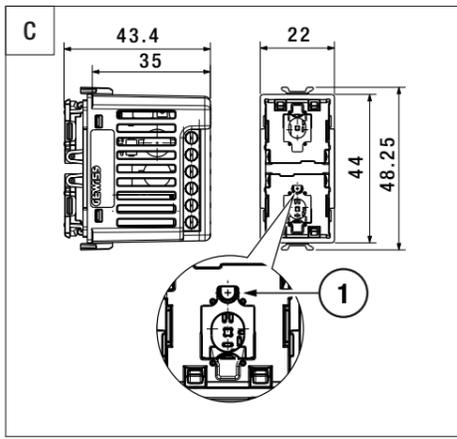
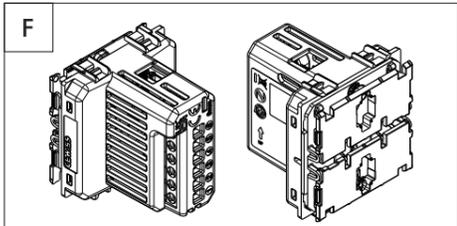
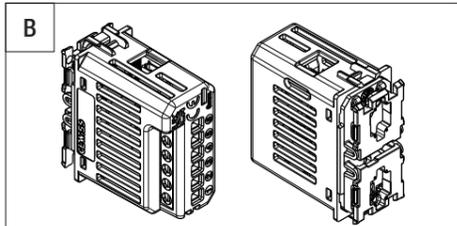
MODULO TAPPARELLA ASSIALE CONNESSO
CONNECTED AXIAL ROLLER SHUTTER MODULE
MODULE STORE AXIAL CONNECTÉ
MÓDULO PERSIANA AXIAL CONECTADO



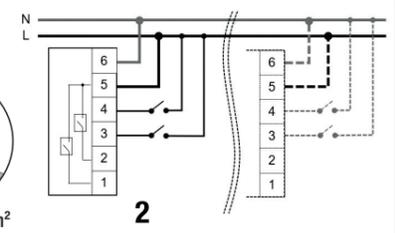
GWA1231



GWA1232



MAX 1x1,5 mm²



ITALIANO

- La sicurezza dell'apparecchio è garantita solo con l'adozione delle istruzioni di sicurezza e di utilizzo; pertanto, è necessario conservarle. Assicurarsi che queste istruzioni siano ricevute dall'installatore e dall'utente finale.
- Questo prodotto dovrà essere destinato solo all'uso per il quale è stato espressamente concepito. Ogni altro uso è da considerarsi improprio e/o pericoloso. In caso di dubbio contattare il SAT Servizio Assistenza Tecnica GEWISS.
- Il prodotto non deve essere modificato. Qualsiasi modifica annulla la garanzia e può rendere pericoloso il prodotto.
- Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivati da usi impropri, erronei e manomissioni del prodotto acquistato.
- Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivati da usi impropri, erronei e manomissioni del prodotto acquistato.
Punto di contatto indicato in adempimento ai fini delle direttive e regolamenti UE applicabili:

GEWISS S.p.a. Via D. Bosatelli, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

ATTENZIONE: Disinserire la tensione prima di procedere all'installazione o qualsiasi altro intervento sull'apparecchio.

Il simbolo del cassonetto barrato, ove riportato sull'apparecchiatura o sulla confezione, indica che il prodotto alla fine della propria vita utile deve essere raccolto separatamente dagli altri rifiuti. Al termine dell'utilizzo, l'utente dovrà farsi carico di conferire il prodotto ad un idoneo centro di raccolta differenziata oppure di riconsegnarlo al rivenditore all'atto dell'acquisto di un nuovo prodotto. Presso i rivenditori con superficie di vendita di almeno 400 m² è possibile consegnare gratuitamente, senza obbligo di acquisto, i prodotti da smaltire con dimensioni inferiori a 25 cm. L'adeguata raccolta differenziata per l'avvio successivo dell'apparecchiatura dimessa al riciclaggio, al trattamento e allo smaltimento ambientalmente compatibile contribuisce ad evitare possibili effetti negativi sull'ambiente e sulla salute e favorisce il reimpiego e/o riciclo dei materiali di cui è composta l'apparecchiatura. GEWISS partecipa attivamente alle operazioni che favoriscono il corretto reimpiego, riciclaggio e recupero delle apparecchiature elettriche ed elettroniche.

CONTENUTO DELLA CONFEZIONE

n.1 Modulo tapparella assiale connesso
n.1 Manuale d'installazione (per la versione completa del manuale di installazione ed uso, scansionare il QR code).

INFORMAZIONI GENERALI

Dispositivo connesso, da incasso, per il comando di un motore per la movimentazione di tapparelle, tende, veneziane, avvolgibili, ecc. attraverso 2 contatti di uscita interbloccati con potenziale. Il dispositivo è dotato di due relè che permettono di pilotare un motore 100-240 Vac, 50 / 60 Hz per il controllo del movimento nelle due direzioni di salita e discesa.
Il dispositivo è dotato di due pulsanti frontali per la movimentazione verso l'alto e verso il basso e per la regolazione dell'inclinazione delle lamelle.
Il dispositivo è predisposto per alimentare e gestire la PLACCA EGO SMART (GW16003SXX, GW16004SXX, GW16022SXX) all'interno della quale deve essere ospitato. Utilizzato in abbinamento con la PLACCA EGO SMART, è possibile l'invio di due ulteriori comandi Zigbee attivabili dai pulsanti frontali del dispositivo quando dalla PLACCA EGO SMART si abilita la modalità doppia funzione o funzionalità "SHIFT". Il dispositivo può essere abbinato e comandato via Zigbee da tutti i dispositivi connessi Zigbee, inclusa la pulsantiera 4 comandi connessa (GWA1291). Il dispositivo opera come "router" Zigbee, ovvero effettua l'invio verso altri dispositivi dei messaggi Zigbee.
Dotato di 2 ingressi (a cui si possono collegare comandi ausiliari, pulsanti e interruttori tradizionali, sensori, ecc.) per replicare la movimentazione locale del motore ad esso collegato o per l'invio di comandi a stati Zigbee.
Senza i tasti montati è possibile accedere al pulsante frontale (Vedi Fig. C e G, Punto 1) che consente, se premuto con strumenti isolati per lavori elettrici fino a 2500 Vac, l'apertura e chiusura della rete Zigbee oltre che il ripristino del dispositivo alle condizioni, configurazione, di fabbrica (Factory Reset).
NOTE: il dispositivo deve essere completato utilizzando una delle due tipologie di tasto frontale disponibili: con diffusore o predisposto per l'inserimento di una delle lenti con simbolo (codici lenti GW105xxA). Il GWA1231 deve essere completato con i tasti GW1x553S (Lente non inclusa) o GW1x557S; il GWA1232 deve essere completato con i tasti GW1x554S (Lenti non incluse) o GW1x558S.

ATTENZIONE: il motore deve essere dotato di un sensore di fine corsa oppure di una frizione autonoma!

FUNZIONI

Il dispositivo riceve comandi ed effettua attuazioni mediante le uscite a relè interbloccato logicamente; l'attuazione prevista è di tipo:

- MOVIMENTAZIONE: SU/GIU/STOP
- POSIZIONE %
- REGOLAZIONE LAMELLE APERTURA/CHIUSURA
- SCENARI
- ALLARME METEO
- CALIBRAZIONE AUTOMATICA

MOVIMENTAZIONE: SU/GIU/STOP

Il dispositivo è in grado di movimentare in salita o in discesa il motore, a seconda del comando che riceve dalla rete o a seguito della pressione prolungata di uno dei due tasti frontali. La movimentazione si arresta in automatico al raggiungimento del limite di corsa superiore o inferiore del carico oppure alla ricezione del comando STOP (Pressione breve di uno o di entrambi i pulsanti.).

"MOVIMENTAZIONE: SU/GIU/STOP CON FUNZIONE "UOMO PRESENTE" ATTIVA
I comandi di movimentazione verso l'alto e verso il basso richiedono la pressione continuativa dei pulsanti frontali del dispositivo. Il rilascio di questi comporta l'arresto immediato della movimentazione.

POSIZIONE %
Tramite la app è possibile decidere la percentuale esatta di apertura della tapparella/veneziana (il limite del 100% corrisponde al motore completamente abbassato mentre lo 0% corrisponde al motore completamente alzato).

REGOLAZIONE DELLE LAMELLE APERTURA/CHIUSURA
Il dispositivo è in grado di regolare l'inclinazione delle lamelle della veneziana tramite una pressione breve dei pulsanti frontali (Pulsante superiore per l'apertura delle lamelle, pulsante inferiore per chiusura delle lamelle) con veneziana non in movimento.

SCENARI
Il dispositivo è in grado di memorizzare ed eseguire uno o più scenari associando ad ogni scenario una altezza % del carico e, se veneziana, una inclinazione delle lamelle ben definita.
Il numero massimo di scenari gestibili è 16.

ALLARME METEO
Per prevenire che eventi atmosferici danneggino la tapparella/veneziana, è possibile interfacciare il dispositivo con sensori meteo (sensore pioggia, sensore vento ecc.) che permettono di automatizzare dei movimenti preventivi della tapparella/veneziana, in modo tale da salvaguardarne il funzionamento.

Il dispositivo è in grado di gestire fino a 5 sensori contemporaneamente.

CALIBRAZIONE AUTOMATICA
Il dispositivo calcola la posizione percentuale del carico collegato sulla base del tempo di corsa impostato ed in funzione dei comandi di movimentazione che esegue. Per evitare disallineamenti tra la posizione calcolata dall'attuatore e quella che si presenta nella realtà il dispositivo si riallinea ogni volta che raggiunge uno dei due fine corsa. Il dispositivo si riallinea in maniera automatica se per un qualsiasi motivo esso non dovesse raggiungere uno dei due fine corsa per almeno 29 movimenti consecutivi, in tal caso, alla ricezione di un nuovo comando che non comporta il raggiungimento di uno dei limiti (comando posizione % o scenario),

viene automaticamente eseguito un movimento fino al limite superiore (Completamente alzato) prima di eseguire il comando ricevuto. Inoltre, se viene rilevato un comando di stop durante la procedura di calibrazione, il dispositivo si arresta.

CALIBRAZIONE AUTOMATICA CON FUNZIONE "UOMO PRESENTE" ATTIVA
Come per la calibrazione automatica, anche in questo caso questa avviene qualora il dispositivo non raggiunga uno dei due fine corsa per almeno 29 movimenti consecutivi. La calibrazione viene avviata alla ricezione del trentesimo comando. Ciò che differenzia questa funzione della normale calibrazione automatica è che al termine della calibrazione, il dispositivo viene portato al 50% della sua chiusura, se il trentesimo comando ricevuto prevede una chiusura superiore alla soglia del 50%. Se il trentesimo comando ricevuto prevede una chiusura inferiore al 50%, al termine della calibrazione, il dispositivo esegue il comando ricevuto.
Inoltre, se viene rilevato un comando di stop durante la procedura di calibrazione, il dispositivo si arresta.

Ingressi ausiliari
Il dispositivo è dotato di due ingressi ausiliari indipendenti che possono essere utilizzati per controllare il carico locale (in aggiunta ai pulsanti frontali) o per inviare comandi Zigbee indipendenti ad altri dispositivi di attuazione presenti nella rete Zigbee. I due ingressi ausiliari possono essere collegati entrambi alla fase oppure al neutro (**Non è consentito avere un ingresso collegato alla fase e l'altro al neutro, vedi Fig. L, 2**).
Ognuno degli ingressi può svolgere una delle funzioni elencate qui di seguito:

- Controllo carico locale
- Invio comandi o stati Zigbee
 - Comando ON/OFF/TOGGLE
 - Comando ON Temporizzato (luce scale)
 - Stato sensori filari (binari, stato 0/1)
 - Comando tende e tapparelle con pulsante singolo o doppio, con o senza gestione uomo presente
 - Comando dimmer con pulsante singolo o doppio
 - Allarme
 - Comando Scenario

Doppia funzione (SHIFT)
Il dispositivo se montato all'interno di una PLACCA EGO SMART permette di gestire una seconda funzione associata alla pressione di ciascuno dei due tasti frontali. Abilitata la funzione "SHIFT" sulla PLACCA EGO SMART, premendo uno dei tasti frontali, sarà possibile gestire l'invio di due comandi distinti o scenari Zigbee diretti ad altri dispositivi presenti nell'impianto.

LED frontale di segnalazione stato
Personalizzazione luminosità del LED nei due stati di movimentazione in corso e di carico non in movimento (Localizzazione notturna).

SEGNALAZIONI DI STATO	
LED	Stato
Rosso fisso	Dispositivo non configurato
Rosso lampeggiante	Allarme sovraccarico* o malfunzionamento**
Giallo fisso	Avvio dispositivo o allarme meteo***
Blu fisso 100% luminosità	Normale funzionamento (Default): carico in movimento
Blu fisso 50% luminosità	Normale funzionamento (Default): carico non in movimento
Blu lampeggiante	Identificazione dispositivo in corso
Verde fisso	Apertura rete Zigbee
Verde/Rosso alternati	Ripristino delle condizioni di fabbrica

Allarmi:
• **Sovraccarico:** alla rilevazione di un eccessivo assorbimento, l'alimentazione del motore che muove il carico viene interrotta e il LED si colora di rosso lampeggiante (un lampeggio al secondo). Dopo aver eliminato la causa scatenante, inviare un comando al dispositivo tramite la app oppure agendo direttamente da locale. Il dispositivo proverà ad alimentare il motore che muove il carico per 5 secondi durante i quali il LED rimane rosso lampeggiante (tre lampeggi al secondo). Se la condizione di allarme è superata, il LED torna a segnalare lo stato del carico.
• **Malfunzionamento:** alla mancata rilevazione di assorbimento da parte del carico a seguito di un comando di movimentazione (Relè incollati, carico sciollegato, ecc.), il LED si colora di rosso lampeggiante (tre lampeggi al secondo) per 5 secondi al termine dei quali il LED torna a segnalare lo stato del carico. L'allarme verrà riproposto ogni volta che il dispositivo riceve un comando e il problema non viene risolto.
• **Meteo:** se almeno uno dei sensori presenti nell'impianto attiva l'allarme meteo, il dispositivo riporta il carico nello stato preimpostato per la condizione di allarme meteo e il LED si colora di giallo fisso. Al superamento della condizione di allarme, il dispositivo riporta il carico nella condizione dell'ultimo comando ricevuto il LED torna a segnalare lo stato del carico.

Apertura/Chiusura rete Zigbee
Per aprire la rete Zigbee (Attivazione Permit Join) consentendo agli altri dispositivi di unirsi alla rete Zigbee, effettuare una pressione singola del pulsante frontale (Vedi Fig. C e G, Punto 1). Il LED frontale si colora di verde. Premere nuovamente per effettuare la chiusura della rete. La rete Zigbee viene comunque chiusa dopo 15 minuti dalla sua apertura.
Factory Reset
Per resettare il dispositivo e riportarlo alla condizione di fabbrica, tenere premuto il pulsante locale centrale (Vedi Fig. C e G, Punto 1), per più di 10 secondi.

COMPORAMENTO ALLA CADUTA E AL RIPRISTINO DELL'ALIMENTAZIONE

Alla caduta di tensione i contatti dei relè di uscita si aprono. Al ripristino della tensione di alimentazione, le uscite restano non alimentate e viene assunto che la posizione sia la stessa che tapparella/veneziana aveva all'istante della caduta. Se alla caduta dell'alimentazione la tapparella/veneziana non ha ancora raggiunto il limite di corsa richiesto da un eventuale allarme, al ripristino riprenderà il movimento da dove è stato interrotto fino al raggiungimento della posizione richiesta dall'allarme.

MONTAGGIO

ATTENZIONE: assicurarsi che la fase (L) del dispositivo sia protetta da un interruttore automatico con corrente nominale max. di 10A! ****

ATTENZIONE: le seguenti operazioni devono essere eseguite in assenza di tensione nell'impianto!

ATTENZIONE: per la rimozione dei tasti frontali, fare riferimento alla Fig. E e I. Fare leva nei punti indicati. Non fare leva in altri punti: potrebbe danneggiare irrimediabilmente il dispositivo!

Fare riferimento allo schema di collegamento (Fig. L) e alla Fig. D/H per i morsetti. I morsetti sono numerati e il dispositivo deve essere cablatto nel seguente modo:

1. Uscita NA relè 2: GIU
2. Uscita NA relè 1: SU
3. Ingresso ausiliario 2
4. Ingresso ausiliario 1
5. Fase di alimentazione
6. Neutro di alimentazione

Per il collegamento alla PLACCA EGO SMART inserire il cavetto di collegamento nella morsettiera presente sul lato superiore del dispositivo (Vedi Fig. D e H, 2, punto 1).

PROGRAMMAZIONE

Per poter programmare ed utilizzare il dispositivo, così come l'impianto smart home, è necessario scaricare la app Home Gateway App da Play Store o App Store.

Dati installazione rete Zigbee
Cod. installaz.: 00112233445566778899AABCCDDDEEFF
CRC: 0x8F52

MANUTENZIONE

Questo dispositivo è progettato per non necessitare di alcuna particolare attività di manutenzione. Per un'eventuale pulizia adoperare un panno asciutto.

DATI TECNICI

Alimentazione	100 – 240 V ac, 50/60 Hz
Ingressi ausiliari	2 (tensione di alimentazione di rete)
Lunghezza max cavi ingressi aux	50 m (tratta singola)
Potenza max dissipata	2 W
N. moduli Chorusmart	GWA1231: 1 GWA1232: 2
Connessioni radio	Zigbee (IEEE 802.15.4)
Potenza in uscita	Zigbee 10 dBm
Raggio di trasmissione	Esterno: 100m in campo libero *
Contatti di uscita	2,3 A cosφ 0,6 (100 V ac) 2,3 A cosφ 0,6 (240 V ac)
Elementi di visualizzazione	LED di stato RGB
Morsetti	A vite; sez. max 1x1,5 mm ²
Ambiente di utilizzo	Interno, luoghi asciutti
Temperatura di funzionamento	-5°C ÷ +45°C
Temperatura di stoccaggio	-25°C ÷ +70°C
Umidità relativa (Non condensante)	Max 93%
Grado di protezione	IP20**
	Direttiva RoHS 2011/65/EU + 2015/863
	Direttiva RED 2014/53/EU
	EN 60669-2-1
	EN 60669-1
	EN 301 489-1
	EN 301 489-17
	EN 300 328
	EN IEC 63000

* **ATTENZIONE:** la portata all'interno è influenzata dalle condizioni installative (es. numero e tipologia delle pareti frangoste tra i dispositivi), è pertanto buona norma eseguire sempre dei test per determinare se la portata soddisfa le necessità di utilizzo.

** A tasto montato

*** Suggestivo SPD (es. GWD6407)

ENGLISH

- The safety of the device is only guaranteed if the safety and usage instructions are respected; so keep them handy. Make sure these instructions are received by the installer and end user.

- This product must only be used for the purpose for which it was designed. Any other form of use should be considered improper and/or dangerous. If you have any doubts, contact the GEWISS SAT technical support service.

- The product must not be modified. Any modification will annul the warranty and may make the product dangerous.

- The manufacturer cannot be held liable for any damage if the product is improperly or incorrectly used, or tampered with.

Contact point indicated for the purpose of fulfilling the applicable EU directives and regulations:

GEWISS S.p.a. Via D. Bosatelli, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

ATTENTION: Disconnect the mains voltage before installing the device or carrying out any work on it.

Where affixed on the equipment or package, the barred waste bin sign indicates that the product must be separated from other waste at the end of its working life for disposal. The user must take the worn product to a sorted waste centre, or return it to the retailer when purchasing a new one. Products ready for disposal and measuring less than 25cm can be considered free of charge to dealers whose sales areas covers at least 400m², without any purchase obligation. An efficient sorted waste collection for the environmentally friendly disposal of the used device, or its subsequent recycling, helps avoid the potential negative effects on the environment and people's health, and encourages the re-use and/or recycling of the construction materials. GEWISS actively takes part in operations that sustain the correct salvaging and re-use or recycling of electric and electronic equipment.

PACK CONTENTS

1 connected axial roller shutter module
1 installation manual (for the complete version of the installation and user manual, scan the QR code).

GENERAL INFORMATION

Flush-mounting connected device for commanding the motor that drives roller shutters, curtains, Venetian blinds, roller blinds, etc. via 2 interlocked output contacts with potential. The device is fitted with two relays for controlling a 100-240V AC, 50/60 Hz motor that regulates the up and down movement. There are two front push-buttons for upward and downward movement, and for regulating the tilt of the slats.

The device is designed to power and manage the EGO SMART PLATE (GW16003SXX, GW16004SXX, GW16022SXX) that houses it. If used in combination with the EGO SMART PLATE, two additional ZigBee commands (activated using the front push-button of the device when the dual or "SHIFT" function is enabled via the EGO SMART PLATE) can be sent. The device can be combined, and commanded via ZigBee, with all the connected ZigBee devices including the 4-command push-button panel (GWA1291). It works as a ZigBee "router" - in other words, it forwards ZigBee messages to other devices.

It has 2 inputs (to which auxiliary axial commands, traditional push-buttons and one-way switches, sensors, etc. can be connected) for replicating the local movement of the motor connected to it, or for sending ZigBee commands and statuses. If the button keys are not fitted, the front push-button (See Fig. C and G, Point 1) can be used; when pressed with insulated tools for electric tasks up to 2500V AC, it opens and closes the Zigbee network and also resets the factory configuration conditions (factory reset).

NB: The device must be completed with one of the two types of front button key available: with diffuser or designed to allow the insertion of one of the lenses with the symbol (lens codes GW105xxA). GWA1231 must be completed with the GW1x553S (lens not included) or GW1x557S button key; GWA1232 must be completed with the GW1x554S (lenses not included) or GW1x558S button key.

ATTENTION: the motor must be fitted with a limit switch sensor or an autonomous clutch!

FUNCTIONS

The device receives and implements commands by means of the logically interlocked relay outputs. The command may be:

- MOVEMENT: UP/DOWN/STOP
- POSITION %
- SLAT OPENING/CLOSURE ADJUSTMENT
- SCENES
- WEATHER ALARM
- AUTOMATIC CALIBRATION

MOVEMENT: UP/DOWN/STOP

The device can move the motor up or down, depending on the command it receives from the network or following a long press on one of the two front button keys. The movement stops automatically when the upper or lower load stroke limit is reached or when the STOP command (short press on one push-button or both) is received.

"MOVEMENT: UP/DOWN/STOP WITH "HOLD-TO-RUN" FUNCTION ACTIVE
The up and down movement commands require the front buttons on the device to be pressed continuously. Releasing the buttons causes the movement to stop immediately.

POSITION %
The app can be used to define the exact opening percentage of the roller shutter or Venetian blind (the 100% limit corresponds to the motor fully lowered, whereas 0% corresponds to the motor fully raised).

SLAT OPENING/CLOSURE ADJUSTMENT
The device adjusts the tilt of the Venetian blind slats following a short press on the front push-buttons (the upper button to open the slats, the lower one to close them) when the blind itself is not moving.

SCENES

The device can store and implement one scene or more, associating each scene with a load height % and, in the case of a Venetian blind, with a clearly defined slat tilt. The maximum number of scenes that can be managed is 16.

WEATHER ALARM

To avoid damage to the roller shutter or Venetian blind because of bad weather, the device can be interfaced with weather sensors (rain/wind sensors, etc.) to enable the automation of preventive shutter/blind movements.

Up to 5 sensors can be managed simultaneously.

AUTOMATIC CALIBRATION

The device calculates the percentage position of the connected load on the basis of the stroke time set and the movement commands it executes. To avoid any misalignment between the position calculated by the actuator and the real position, the device is realigned every time it reaches one of the two end stroke points. The device realigns itself automatically if, for any reason, it doesn't reach one of the two end stroke points in at least 29 consecutive movements. In this case, when a new command (not involving one of the limits - i.e. a position % command or a scene) is received, a movement to the upper limit (fully raised) is automatically made before the new command is implemented. Furthermore, if a stop command is detected during the calibration procedure, the device stops.

AUTOMATIC CALIBRATION WITH "HOLD-TO-RUN" FUNCTION ACTIVE

As for automatic calibration, also in this case this takes place when the device does not reach one of the two limit switches for at least 29 consecutive movements. Calibration starts when the 30th command is received. What makes this function different than normal automatic calibration is that at the end of calibration, the device is closed 50%, if the 30th command received is for a closure above a threshold of 50%. If the 30th command received is for a closure of less than 50%, at the end of calibration the device performs the received command. Furthermore, if a stop command is detected during the calibration procedure, the device stops.

Auxiliary inputs

The device has two independent auxiliary inputs that can be used to control the local load (in addition to the front push-buttons) or to send independent ZigBee commands to other implementation devices in the ZigBee network. These two auxiliary inputs can both be connected to the phase or neutral (**but it is not permitted to connect one to phase and the other to neutral - see Fig. L, 2**). Each input can fulfil one of the functions listed below:

- Control of a local load
 - ON/OFF/TOGGLE command
 - Timed ON command (stair-light)
 - Wired sensor status (binary, status 0/1)
- Command for curtains and roller shutters with a single or double push-button with or without hold-to-run management
- Command of a dimmer with single or double push-button
 - Alarm
 - Scene command

Dual function (SHIFT)

If the device is mounted in an EGO SMART PLATE, it can manage a second function associated with the pressing of the two front button keys. When the "SHIFT" function is enabled on the EGO SMART PLATE, the pressing of one of the front button keys determines the sending of two distinct commands or ZigBee scenes to other devices in the system.

Front status signalling LED

Customisation of the LED light intensity in the two conditions of movement in progress and load not moving (night-time localisation).

STATUS NOTIFICATIONS

LED	Status
Fixed red	Device not configured
Flashing red	Overload* or malfunction** alarm
Fixed yellow	Device start-up or weather alarm***
Fixed blue (100% brightness)	Normal operation (default): load moving
Fixed blue (50% brightness)	Normal operation (default): load not moving
Flashing blue	Device identification in progress
Fixed green	ZigBee network opening
Alternating green/red	Factory conditions reset

Alarms:
• **Overload:** if excessive draw is detected, supply to the motor that moves the load is deactivated and the LED flashes red (one flash per second). After eliminating the cause, send a command to the device via the app or directly (locally). The device will attempt to power the motor that moves the load for 5 seconds, during which the LED continues to flash red (three flashes per second). If the alarm condition has been resolved, the LED will go back to showing the load status again.
• **Malfunzioning:** if draw by the load is not detected following a movement command (relays jammed, load disconnected, etc.), the LED flashes red (three flashes per second) for 5 seconds, after which it goes back to showing the load status. The alarm will be repeated every time the device receives a command and the problem is not resolved.

• **Weather:** if at least one of the sensors in the system activates the weather alarm, the device brings the load to the pre-set status for the weather alarm condition and the LED turns yellow. When the alarm condition has been resolved, the device brings the load back to the condition of the last command received and the LED goes back to showing the load status.

Opening/closing the ZigBee network
To open the ZigBee network (Permit Join Activation) and allow the other devices to join it, press the front push-button once (See Fig. C and G, Point 1). The front LED will turn green. Press again to close the network. In any case, the ZigBee network will be closed 15 minutes after being opened.

Factory reset

To reset the device and return it to the factory condition, 1 press and hold the central load push-button (See Fig. C and G, Point 1), for over 10 seconds.

