

CHORUSMART

PT RO AR TR HU

Atuator de comando do motor de 4 canais 6 A KNX - para calha DIN

Mecanismo de acionare a comenzi motorului cu 4 canale

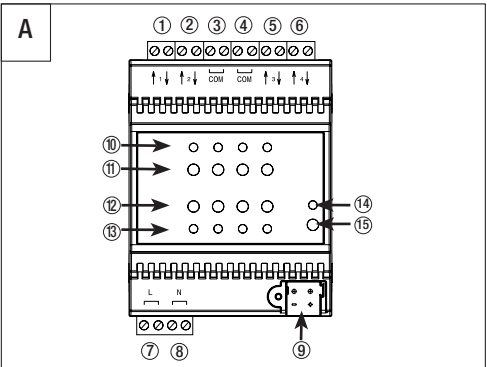
6 A KNX - pentru șina DIN

مشغل شيش KNX رباعي القناة 6 أمبير - قضيب

KNX 4 kanallı panjur aktüatörü 6 A - DIN rayına monte edilen tip

4 csatornás 6 A KNX motorvezérlő működőtető - DIN sínre szerelhető

CE KNX GW 90 857



① Saída de relé CANAL 1
Ieșire releu CANAL 1 - مرحلة الخرج للقناة 1 - KANAL 1 çıkış rölesi

② Saída de relé CANAL 2
Ieșire releu CANAL 2 - مرحلة الخرج للقناة 2 - KANAL 2 çıkış rölesi

③ Comum (CANAL 1 - CANAL 2)
Comun (CANAL 1 - CANAL 2) - مشترك (القناة 1 - القناة 2) - Ortak (KANAL 1 - KANAL 2)

④ Comum (CANAL 3 - CANAL 4)
Comun (CANAL 3 - CANAL 4) - مشترك (القناة 3 - القناة 4) - Ortak (KANAL 3 - KANAL 4)

⑤ Saída de relé CANAL 3
Ieșire releu CANAL 3 - مرحلة الخرج للقناة 3 - KANAL 3 çıkış rölesi

⑥ Saída de relé CANAL 4
Ieșire releu CANAL 4 - مرحلة الخرج للقناة 4 - KANAL 4 çıkış rölesi

⑦ Alimentação auxiliar (FASE)
Alimentare auxiliară (FAZĂ) - مصدر الطاقة الإضافي (الطور) - Yardımcı güç beslemesi (FAZ)

⑧ Alimentação auxiliar (NEUTRO)
Alimentare auxiliară (NEUTRU) - مصدر الطاقة الإضافي (محايد) - Yardımcı güç beslemesi (NÖTR)

⑨ Terminais BUS
Terminale magistrală - أطراف توصيل ناقل البيانات - Veriyolu terminalleri

⑩ LED de estado da saída CANAL 1,2,3 e 4 (PARA CIMA)
LED stare ieșire CANALE 1, 2, 3 și 4 (SUS)
لمبة بيان حالة الخرج للقناة 1 و 2 و 3 و 4 (لأعلى)
KANAL 1,2,3 ve 4 (YUKARI) LED çıkış durumu

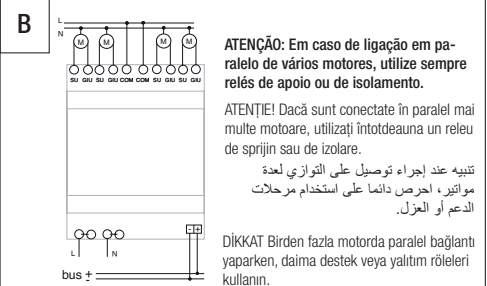
⑪ Botões de comando local CANAL 1,2,3 e 4 (PARA CIMA)
Butoane de comandă locală CANALE 1, 2, 3 și 4 (SUS)
أزرار الأوامر المحلية للقناة 1 و 2 و 3 و 4 (لأعلى)
KANAL 1,2,3 ve 4 (YUKARI) yerel kumanda düğmeleri

⑫ Botões de comando local CANAL 1,2,3 e 4 (PARA BAIXO)
Butoane de comandă locală CANALE 1, 2, 3 și 4 (JOS)
أزرار الأوامر المحلية للقناة 1 و 2 و 3 و 4 (لأسفل)
KANAL 1,2,3 ve 4 (AŞAĞI) yerel kumanda düğmeleri

⑬ LED de estado da saída CANAL 1,2,3 e 4 (PARA BAIXO)
LED stare ieșire CANALE 1, 2, 3 și 4 (JOS)
لمبة بيان حالة الخرج للقناة 1 و 2 و 3 و 4 (لأسفل)
KANAL 1,2,3 ve 4 (AŞAĞI) LED çıkış durumu

⑭ LED de programação
LED de programare - لمبة بيان البرمجة - Programlama LED'i

⑮ Botão de programação
Buton de programare - زر البرمجة - Programlama düğmesi



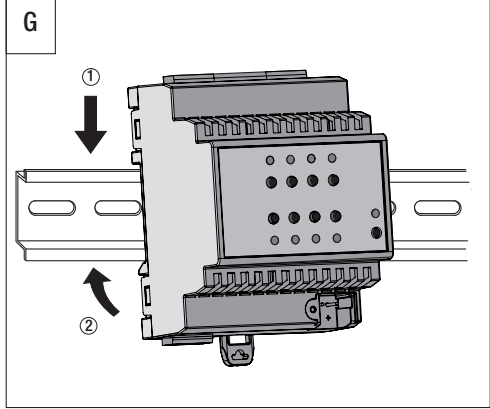
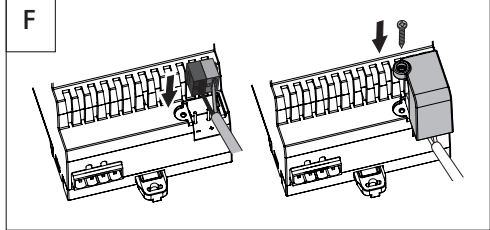
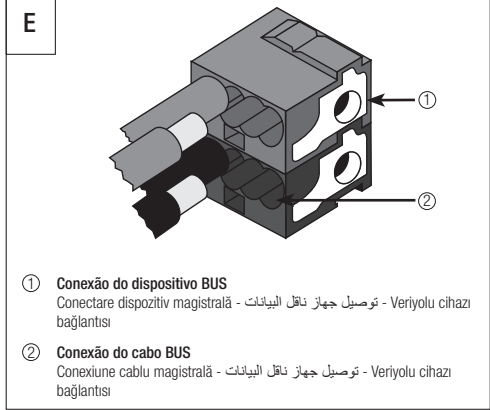
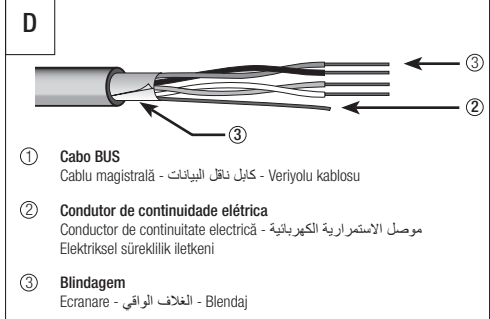
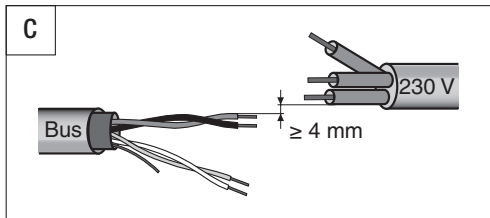
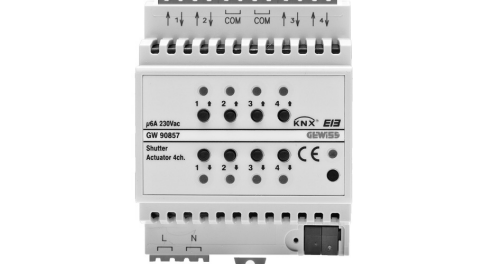
ATENÇÃO: Em caso de ligação em paralelo de vários motores, utilize sempre relés de apoio ou de isolamento.

ATENȚIE! Dacă sunt conectate în paralel mai multe motoare, utilizați întotdeauna un releu de sprijin sau de izolare.

تنبیه عند إجراء توصيل على التوازي لمعة

موتائر، احرص دائما على استخدام مرحلات الدعم أو العزل.

DİKKAT Birden fazla motorda paralel bağlanti yaparken, daima destek veya yalıtım röleleri kullanın.



PORTUGUÊS

- A segurança do aparelho só é garantida com a adoção das instruções de segurança e de utilização; portanto, é necessário conservá-las. Assegure-se de que estas instruções são recebidas pelo instalador e pelo utilizador final.

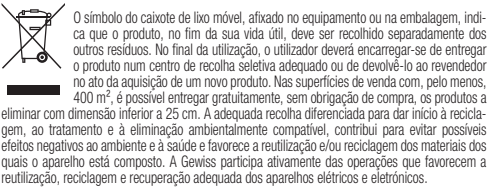
- Este produto destina-se apenas à utilização para a qual foi expressamente concebida. Qualquer outra utilização deve ser considerada indevida e/ou perigosa. Em caso de dúvida, contacte o Serviço de Assistência Técnica (SAT) da GEWISS.

- O produto não deve ser modificado. Qualquer modificação anula a garantia e pode tornar o produto perigoso.

- O fabricante declina toda e qualquer responsabilidade por eventuais danos decorrentes de utilização indevida ou incorreta e do produto adquirido ou de qualquer violação do mesmo.

- Ponto de contacto indicado em cumprimento da finalidade das diretivas UE aplicáveis:

GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com



CONTEÚDO DA EMBALAGEM

- 1 Atuator de comando do motor de 4 canais 6 A KNX - para calha DIN
- 1 Terminal BUS
- 7 Terminais com parafuso
- n. 1 Tampa com parafuso
- 1 Manual de instalação e uso

EM RESUMO

O atuator de comando do motor de 4 canais 6 A KNX - para calha DIN permite comandar o movimento de 4 motores independentes de persianas, cortinas e venezianas. Os 2 relés de saída de cada canal, um para a subida e o outro para a descida, são intertravados para evitar danos ao motor ligado. Os comandos de movimento podem provir de dispositivos de comando ou sensores do sistema de Building Automation, mediante o BUS KNX, ou serem gerados localmente pelos dois botões frontais. É possível comandar as cargas através de botões de comando local, mesmo na ausência de tensão do BUS; neste caso, é necessário fornecer ao dispositivo a alimentação auxiliar 230 Vac pelos terminais correspondentes. O atuator é alimentado pela BUS e é equipado, para cada canal, de 2 LEDs frontais verdes para a sinalização do movimento da persiana em andamento (subida/descida). O atuator pode funcionar nas modalidades persianas ou venezianas, e é capaz de gerir a aplicação que resulta em comandos de alarme, prioritários e de cenário. As modalidades de funcionamento estão disponíveis em simultâneo.

FUNÇÕES

O atuator de comando do motor é capaz de gerir simultaneamente comandos de movimentação, alarme, bloqueio e prioridades. O dispositivo também é capaz, se configurado em funcionamento automático, de executar movimentos autônomos para tirar proveito da luz solar, a fim de aquecer ou manter o ambiente aquecido. Em caso de várias modalidades de atuação, ao mesmo tempo, o atuator irá executar aquela com a prioridade mais alta. A prioridade estabelecida entre as várias funções, da mínima à máxima, é a seguinte:

- Estado na queda de tensão do BUS (paragem/nenhuma ação)
- Estado na queda de tensão 230 V (paragem/nenhuma ação)
- Estado de forçagem ao restabelecimento da tensão BUS
- Valor do objeto bloqueado no restabelecimento da tensão do BUS
- Estado de alarmes no restabelecimento da tensão BUS
- Comportamento do atuator no restabelecimento da tensão do BUS
- Botões frontais (se função teste)
- Forçagem
- Bloqueio
- Alarmes meteorológicos
- Modo automático
- Calibragem automática
- Cenário/Comando da posição das lâminas/Comando de posição/ Paragem (Regulação das lâminas)/Movimento

Os dois LEDs verdes de sinalização de estado de cada canal acendem quando os contatos dos respetivos relés são fechados (subida/descida).

MOVIMENTAÇÃO DAS PERSIANAS
Levanta ou abaixa as persianas, ou para o movimento, na receção do comando relevante. Em caso de falha no envio do comando de Stop, o motor é parado somente no final do tempo de movimentação; por conseguinte, é necessário que as persianas sejam equipadas com um sensor de fim de curso ou de uma embraiagem autônoma.

MOVIMENTAÇÃO DAS VENEZIANAS

ATENÇÃO: com o fim de aproveitar plenamente esta modalidade, as venezianas devem poder orientar mecanicamente suas lâminas com pequenos movimentos de subida/descida do motor.

As venezianas podem ser levantadas ou abaixadas, ou podem parar o movimento enviando o comando apropriado. As lâminas são giradas quando, com venezianas paradas, o atuator recebe um comando de movimento curto. Em caso de falha no envio do comando de Stop, o motor é parado somente no final do tempo de movimentação; por conseguinte, é necessário que as venezianas sejam equipadas com um sensor de fim de curso ou de uma embraiagem autônoma.

GESTÃO ALARMES
Podem ser geridos até 5 alarmes meteorológicos diferentes: 3 alarmes de vento, alarme de chuva e alarme de gelo. Se ativados, o atuator move a carga (veneziana, cortina motorizada) quando recebe mensagem de alarme de um sensor de vento, chuva ou gelo. Para cada alarme, é possível ativar um "tempo de vigilância", que permite monitorar o funcionamento do sensor, por intermédio da receção cíclica da mensagem "alarme ausente" pelo próprio sensor; se, dentro do tempo a mensagem não é recebida, o atuator interpreta esta ausência como uma falha do sensor e, consequentemente, coloca a carga na posição de segurança configurada. O estado de alarme persiste até que o atuator recebe uma mensagem de "alarme ausente". É possível definir a prioridade intrínseca entre diferentes alarmes meteorológicos.

EXECUÇÃO DE COMANDOS PRIORITÁRIOS
Na receção de um comando de ativação da forçagem o atuator coloca a carga na posição definida pelo comando prioritário (PARA CIMA ou PARA BAIXO). Até que seja revogado o comando prioritário, o atuator ignora todos os outros comandos recebidos, incluindo os do alarme meteorológico e bloqueio. O comportamento do atuator na revogação do comando prioritário pode ser definido na fase de programação.

EXECUÇÃO DO BLOQUEIO
É possível bloquear a carga ligada ao dispositivo de uma determinada posição, configurável, após a receção do comando de ativação da função de bloqueio; até que seja desativada, qualquer outro comando recebido não é executado, com a exceção do comando de ativação da forçagem.

GESTÃO DE CENÁRIOS
O atuator é capaz de gerir até 8 cenários, cada qual reproduz uma determinada posição da carga conectada. É possível armazenar uma determinada posição por meio do comando de aprendizagem do cenário; a aprendizagem pode ser ativada/desativada pelo comando KNX. **MODOS AUTOMÁTICO**
O dispositivo é capaz de executar movimentos autônomos para tirar proveito da luz solar, por exemplo, para aquecer o ambiente; é possível definir a posição em que a carga deve ser colocada para a proteção da iluminação direta dos raios solares, para aproveitar a contribuição do sol para aquecer o ambiente ou para protegê-lo da luz solar refrescando o ambiente. Pelos comandos de seleção do modo automático, é possível ativar/desativar uma das funções listadas acima.

INSTALAÇÃO

ATENÇÃO: A instalação do dispositivo deve ser efetuada exclusivamente por pessoal qualificado, seguindo a norma em vigor e as linhas guia para as instalações KNX.

ADVERTÊNCIAS PARA A INSTALAÇÃO KNX
1. O comprimento da linha BUS entre o atuator e o alimentador não deve superar os 350 metros.
2. O comprimento da linha BUS entre o atuator e o dispositivo KNX mais distante a comandar não deve superar 700 metros.
3. Para evitar sinais e sobretensões indesejados, não criar circuitos de anel.
4. Mantenha uma distância de pelo menos 4 mm entre os cabos isolados individualmente da linha BUS e os da linha elétrica (figura C).
5. Não danifique o condutor de continuidade elétrica da blindagem (figura D).

ATENÇÃO: os cabos de sinal do bus não utilizados e o condutor de continuidade elétrica nunca devem tocar os elementos sob tensão ou o condutor de terra!

MONTAGEM NA CALHA DIN
Monte o atuator de comando do motor de 4 canais 6 A na calha DIN de 35 mm do seguinte modo (figura G):

1. Insira o engate superior do dispositivo na calha DIN.
2. Gire o dispositivo e bloqueie-o na calha DIN operando na lingueta de fixação.

Os comandos de movimento podem provir de dispositivos de comando ou sensores do sistema de Building Automation, mediante o BUS KNX, ou serem gerados localmente pelos dois botões frontais.

É possível comandar as cargas através de botões de comando local, mesmo na ausência de tensão do BUS; neste caso, é necessário fornecer ao dispositivo a alimentação auxiliar 230 Vac pelos terminais correspondentes. O atuator é alimentado pela BUS e é equipado, para cada canal, de 2 LEDs frontais verdes para a sinalização do movimento da persiana em andamento (subida/descida). O atuator pode funcionar nas modalidades persianas ou venezianas, e é capaz de gerir a aplicação que resulta em comandos de alarme, prioritários e de cenário. As modalidades de funcionamento estão disponíveis em simultâneo.

A figura B mostra o esquema das conexões elétricas.

CONEXÕES ELÉTRICAS
ATENÇÃO: desative a tensão de rede antes de conectar o dispositivo à rede elétrica!
- A figura B mostra o esquema das conexões elétricas.
1. Conecte o fio vermelho do cabo BUS ao terminal vermelho (+) do terminal e o fio preto ao terminal preto (-). Ao terminal BUS é possível conectar até 4 linhas BUS (fios da mesma cor no mesmo terminal) (figura E).
2. Isole a proteção, o condutor de continuidade elétrica e os restantes fios branco e amarelo do cabo BUS (caso seja utilizado um cabo BUS com 4 condutores), que não são necessários (figura D).
3. Insira o terminal BUS nos pinos apropriados do dispositivo. O sentido de inserção correto é determinado pelas guias de fixação. Isole o terminal BUS usando a tampa adequada, que deve ser fixada ao dispositivo com o seu parafuso.
4. A tampa garante a separação mínima de 4 mm entre os cabos de potência e os cabos BUS (figura F).
5. Ligue a carga aos terminais com parafuso adequados localizados acima e abaixo do atuator, tomando cuidado para não exceder os limites de corrente especificados nos Dados técnicos.

EM SERVIÇO

USO DOS BOTÕES DE COMANDO LOCAL
O funcionamento dos 2 botões de comando local associados a cada canal (figura A) pode ser configurado mediante o software ETS; por default, o comportamento dos botões locais é de teste, o que permite o mover a carga, mesmo se estiver em andamento um alarme meteorológico ou for ativada a função de bloqueio ou forçagem. O comportamento por default dos botões é:
• Com uma pressão longa (> 0,5 s) do botão, o atuator move a persiana ou veneziana PARA CIMA ou PARA BAIXO por um tempo igual ao tempo de movimentação.
• Se a persiana ou veneziana está em movimento, premindo brevemente (<0,5 s) um dos dois botões o movimento em andamento é interrompido.
• Na modalidade veneziana, com a veneziana parada, cada pressão breve dos botões (<0,5 s) regula a inclinação das lâminas.
É possível mover as cargas pelos botões de comando local, mesmo na ausência de tensão do BUS; neste caso, é necessário fornecer ao dispositivo a alimentação auxiliar 230 Vac pelos terminais correspondentes.

COMPORTAMENTO NA QUEDA E NO RESTABELECIMENTO DA ALIMENTAÇÃO BUS
Se a tensão do BUS cai abaixo de 18 V dc por mais de 1,5 ms é interrompido qualquer movimento da persiana ou veneziana.

O comportamento do dispositivo no restabelecimento da tensão de alimentação do BUS é configurável via ETS; se mais funções estavam ativas antes da queda de tensão, no restabelecimento o dispositivo se comporta de acordo com a definição do parâmetro da função com prioridade maior.

MANUTENÇÃO

O dispositivo não necessita de manutenção. Para uma eventual limpeza, utilize um pano seco.

PROGRAMAÇÃO COM SOFTWARE ETS

O dispositivo deve ser configurado com o software ETS. Informações detalhadas sobre os parâmetros de configuração e seus valores estão no Manual Técnico.

DADOS TÉCNICOS

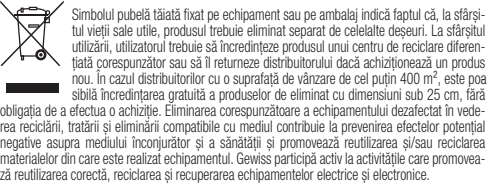
Comunicação	Bus KNX
Alimentação	Mediante BUS KNX, 29 V dc SELV
Cabo BUS	KNX TP1
Absorção de corrente do BUS	10 mA máx.
Elementos de comando	1 tecla miniatura de programação 8 botões de comando local
Elementos de visualização	1 LED vermelho de programação 8 LEDs verdes de sinalização do estado das saídas
Elementos de aplicação para cada canal	2 relés unipolares com bloqueio mecânico
Contacto de saída	8 NA de 8 A (cosφ=1) - 250 Vac
Corrente máx. por tipo de carga	Motores e motorreductores: 6 A segundo EN60669-2-1 Carga resistiva: 8 A
Ambiente de utilização	Interno, locais secos
Temperatura de funcionamento	-5 ÷ +40 °C

Temperatura de armazenamento	-25 ÷ +70 °C
Humidade relativa	Máx. 93% (não condensante)
Conexão ao BUS	Terminal de engate, 2 pin Ø 1 mm
Conexões eléctricas	Terminais com parafuso, secção máx. cabos: 4 mm²
Grau de protecção	IP20
Dimensão	4 módulos DIN
Referências normativas	Diretiva de baixa tensão 2014/35/EU Diretiva de compatibilidade eletromagnética 2014/30/EU EN50428, EN50090-2-2, EN60669-2-1
Certificações	KNX/EIB

ROMÂNĂ

- Siguranța dispozitivelui este garantată doar prin respectarea instrucțiunilor de siguranță și de utilizare; asadar, asigurați-vă că le aveți întotdeauna la îndemână. Asigurați-vă că instrucțiunile sunt furnizate instalatorului și utilizatorului final.
- Produsul este destinat exclusiv utilizării pentru care a fost conceput în mod expres. Orice altă utilizare este considerată improprie și/sau periculoasă. În cazul în care aveți nelămuriri, contactați Serviciul de asistență tehnică (SAT) din cadrul GEWISS.
- Produsul nu trebuie să fie modificat. Orice modificare anulează garanția și poate face ca folosirea produsului să prezinte riscuri.
- Producătorul nu își asumă răspunderea pentru eventualele daune cauzate de utilizările impropii, greșite sau eventualele modificări aduse produsului achiziționat.
- Punct de contact indicat pentru îndeplinirea obiectivelor directivelor și regulamentelor UE aplicabile:

GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italia
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com



1 buc. mecanism de acționare a comenzii motorului cu 4 canale 6 A KNX - pentru șina DIN
1 buc. bornă magistrală
7 buc. borne cu șurub
1 buc. capac cu șurub
1 buc. manual de instalare și utilizare

PE SCURT

Mecanismul de acționare a comenzii motorului cu 4 canale 6A KNX - pentru șina DIN permite comandarea mișcării a 4 motoare independente ale jaluzelelor, perdelelor și venetienelor. Cele 2 relee de ieșire ale fiecărui canal, unul pentru ridicare și altul pentru coborâre, sunt interblocați pentru a se evita producerea defecțiunilor la motorul conectat. Comenzile de mișcare pot ajunge de la dispozitivele de comandă sau de la senzorii sistemului Building Automation, prin intermediul magistralei KNX, sau pot fi generate local, prin intermediul celor două butoane frontale. Se pot comanda sarcinile prin intermediul butoanelor de comandă locală chiar și în lipsa tensiunii magistralei! În acest caz, trebuie să asigurați pentru dispozitiv alimentarea auxiliară 230 Vca prin intermediul bornelor corespunzătoare. Mecanismul de acționare este alimentat de linia magistrală și este dotat, pentru fiecare canal, cu 2 LED-uri frontale verzi pentru semnalizarea mișcării jaluzelelor (ridicare/coborâre). Mecanismul de acționare poate funcționa în modulile jaluzele sau venetiene și poate gestiona executarea ulterioară a comenzilor de alarmă, prioritare și de scenariu. Modulile de funcționare pot fi utilizate simultan.

FUNCȚII

Mecanismul de acționare a comenzii motorului este în măsură să gestioneze simultan comenzi de mișcare, de alarmă, blocare și prioritare. În plus, dacă este setată funcționarea automată, dispozitivul poate să efectueze mișcări autonome pentru a profita de lumina soarelui, cu scopul de a încălzi sau a menține mediul răcoros. Dacă sunt mai multe motive active în același moment, mecanismul de acționare îl va efectua pe cel cu prioritate mai mare. Ordinea de prioritate stabilită între diferitele funcții, de la cea mai mică la cea mai mare, este următoarea:

- Stare la căderea tensiunii magistrale (oprire/nicio acțiune)
- Stare la căderea tensiunii 230 V (oprire/nicio acțiune)
- Stare la forțare la restabilirea tensiunii magistralei
- Iolarea obiectului de blocare la restabilirea tensiunii magistralei
- Stare alarme la restabilirea tensiunii magistralei
- Comportament mecanism de acționare la restabilirea tensiunii magistralei
- Butoane frontale (dacă există funcția de testare)
- Forțare
- Blocare
- Alarme meteo
- Mod automat
- Calibrare automată
- Scenariu/comandă poziție lamele/comandă poziție/ Oprise (reglare lamele)/mișcare

Cele două LED-uri verzi de semnalare a stării fiecărui canal se aprind când contactele respectivelor relee sunt închise (ridicare/coborâre).

MIȘCARE JALUZELE
Ridică ori coborâză jaluzelele sau oprește mișcarea acestora la primirea comenzii respective. Dacă nu este trimisă comanda de oprire, motorul se oprește doar la finalul timpului de mișcare: trebuie, deci, ca jaluzelele să fie dotate cu un senzor de limitare a cursei sau cu un dispozitiv de frecare autonom.

MIȘCARE VENETIENE
ATENȚIE: pentru utilizarea optimă a acestui mod, venetienele trebuie să-și poată orienta în mod mecanic lamelele cu mișcări scurte de ridicare/coborâre comandate de la motor.

Venetienele pot fi ridicate ori coborâte sau se poate opri mișcarea acestora prin trimiterea comenzi corespunzătoare. Lamelele sunt rotite atunci când, cu venetienele oprite, mecanismul de acționare primește o comandă de mișcare scurtă. Dacă nu este trimisă comanda de oprire, motorul se oprește doar la finalul timpului de mișcare: trebuie, deci, ca venetienele să fie dotate cu un senzor de limitare a cursei sau cu un dispozitiv de frecare autonom.

GESTIONARE ALARME
Pot fi gestionate până la 5 alarme meteo diferite: 3 alarme de vânt, alarmă de ploaie și alarmă de gheață.
Dacă sunt activate, mecanismul de acționare deplasează sarcina venetiană, perdeaua motorizată când primește un mesaj de alarmă de la un senzor de vânt, ploaie sau gheață. Pentru fiecare alarmă, se poate activa un „timp de supraveghere” care permite monitorizarea funcționării senzorului, prin primirea periodică de la senzor a mesajului „alarmă absentă”; dacă, în acest interval timp, nu se primește mesajul,

mecanismul de acționare interpretează această lipsă ca pe o defecțiune a senzorului și, prin urmare, aduce sarcina în poziția de siguranță setată. Starea de alarmă durează până când mecanismul de acționare primește un mesaj de „alarmă absentă”.

Se poate defini prioritatea intrinsecă în cadrul diferitelor alarme meteo. **EXECUTAREA COMENZILOR PRIORITARE**
La primirea unei comenzi de activare a forțării, mecanismul de acționare deplasează sarcina în poziția definită de comanda prioritară (SUS sau JOS). Până când nu este revocată comanda prioritară, mecanismul de acționare ignoră toate celelalte comenzi primite, inclusiv pe cele de alarmă meteo și blocare. Comportamentul mecanismului de acționare la revocarea comenzii prioritare poate fi definit în faza de programare.

EXECUTAREA BLOCĂRII
Sarcina conectată la dispozitiv se poate bloca într-o poziție stabilită care poate fi setată după primirea comenzii de activare a funcției de blocare; până când această nu este dezactivată, orice altă comandă care este primită nu este executată, cu excepția comenzii de activare a forțării. **GESTIONARE SCENARII**
Mecanismul de acționare este în măsură să gestioneze până la 8 scenarii, fiecare dintre acestea reproducând o poziție determinată a sarcinii conectate. Este posibilă memorarea unei poziții determinate prin intermediul comenzii respective de stocare a scenariului; funcția de stocare poate fi activată/dezactivată prin intermediul comenzii KNX. **MOD AUTOMAT**
Dispozitivul este în măsură să efectueze mișcări autonome pentru a profita de lumina soarelui, pentru a încălzi mediul ambiant, de exemplu; se poate defini poziția în care sarcina trebuie să ajungă în vederea protecției împotriva contactului cu lumina directă a razelor soarelui, pentru a se profita de energia solară în vederea încălzirii mediului ambiant sau pentru a-l răcori, protejându-l de lumina soarelui. Prin intermediul comenzilor de selectare a modului automat, se poate activa/dezactiva una dintre funcțiile specificate mai sus.

INSTALARE

ATENȚIE: Instalarea dispozitivului trebuie să fie efectuată numai de personal calificat, respectând normele în vigoare și instrucțiunile privind instalarea KNX.

INSTRUCȚIUNI PENTRU INSTALAREA KNX
1. Lungimea liniei magistrale între mecanismul de acționare și alimentator nu trebuie să depășească 350 de metri.
2. Lungimea liniei magistrale nu trebuie să depășească 700 de metri între mecanismul de acționare și cel mai îndepărtat dispozitiv KNX care trebuie comandat.
3. Pentru a evita semnalele și supratensiunile nedorite, nu creați circuite inelare.
4. Mențineți o distanță de cel puțin 4 mm între cablurile izolate individual ale liniei magistralei și cele ale liniei electrice (figura C).
5. Nu deteriorați conductorul de continuitate electrică al ecranării (figura D).

ATENȚIE: cablurile de semnal neutilizate ale magistralei și conductorul de continuitate electrică nu trebuie să atingă niciodată elemente aflate sub tensiune sau conductorul pentru împănțare!

MONTARE PE ȘINA DIN
Montați mecanismul de acționare a comenzii motorului cu 4 canale 6 A pe șina DIN de 35 mm după cum urmează (figura G):
1. Introduceți clema de prindere superioară a dispozitivului pe șina DIN.
2. Rotiți dispozitivul și blocați-l pe șina DIN, acționând asupra plăcuței de fixare.

CONEXIUNI ELECTRICE

ATENȚIE: decuplați tensiunea de rețea înainte de a conecta dispozitivul la rețeaua electrică!

Figura B prezintă schema conexiunilor electrice.
1. Conectați firul roșu al cablului magistralei la borna roșie (+) a terminalului și firul negru la borna neagră (-). La terminalul magistralei pot fi conectate până la 4 linii ale magistralei (fire de aceeași culoare în aceeași bornă) (figura E).
2. Izolați ecranul, conductorul de continuitate electrică și firele albe și galbene care au rămas de la cablul magistralei (dacă se utilizează un cablu al magistralei cu 4 conductoare), care nu sunt necesare (figura D).
3. Introduceți borna magistrală în piciorușele corespunzătoare ale dispozitivului. Direcția corectă de introducere este determinată de ghidajele de fixare. Izolați borna magistrală utilizând capacul corespunzător, care trebuie să fie fixat cu ajutorul șurubului său la dispozitiv.
Capacul asigură o distanță minimă de 4 mm între cablurile de putere și cablurile magistrale (figura F).
4. Conectați sarcina la bornele

 **FIGYELEM:** az eszköz telepítését kizárólag szakképzett személy végezheti, a KNX telepítésre vonatkozó hatályos jogszabályok és irányelvek betartása mellett.

FIGYELMEZTETÉSEK A KNX TELEPÍTÉSÉVEL KAPCSOLATBAN

1. A buszvezeték hossza a működtető és a tápegység között nem haladhatja meg a 350 m-t.
2. A buszvezeték hossza a működtető és a legtovábbi vezérelendő KNX eszköz között nem haladhatja meg a 700 m-t.
3. A nem kívánt jelek és túlfeszültségek elkerülése érdekében kerülni kell a hurokáramkörök létrehozását.
4. Legálább 4 mm távolságot kell tartani a buszvezeték és a tápvezeték külön-külön szigetelt kabelei között (C ábra).
5. Nem szabad megsérteni az ármegkötés elektromos folytonosságát vezetőjét (D ábra).

 **FIGYELEM:** a nem használt busz jelkábelek és az elektromos vezeték nem érintkezhetnek a feszültség alatt lévő elemekkel vagy a földvezetékkel!

FELSZERELÉS DIN-SÍNRE

Szerelje a 4 csatornás 6 A motorvezérlő működtetőt egy 35 mm méretű DIN-sínre a következő módon (G ábra):

1. Akassza be a készülék felső csatlakozóját a DIN-sínre.
2. Fogmassa el a készüléket és rögzítse a DIN-sínre a rögzítőfilc segítségével.

A készülék biztonságosaként csak a használati és biztonsági utasítások betartása biztosítja; ezért mindenképpen őrizze meg. Győződjön meg arról, hogy ezeket az utasításokat megkapja a termék végfelhasználója, illetve az, aki felszereli a terméket.

Ezt a terméket csak arra szabad használni, amire kifejezetten terveztek. Minden más használat veszélyes és/vagy helytelen. Késtség esetén lépjen kapcsolatba a GEWISS műszaki ügyfélszolgálatával.

A terméknek nem szabad módosítani. Minden módosítás semmissé teszi a garanciát, és veszélyeztetheti a termék biztonságát.

A gyártó nem felel a vásárolt termék megváltoztatásából, hibás vagy helytelen használataiból eredő esetleges károkat.

- Az alkalmazandó uniós irányelvek és rendeletek céljainak megfelelően feltüntetett kapcsolattartó pont:

GEWISS S.p.A. Via A. Volta, 1 - 24069 Cente Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymanagement@gewiss.com



Ha fel van tűntetve a berendezésen vagy a csomagolásán, az áthúzott hulladékgyűjtő azt jelzi, hogy a terméket elküldnie kell gyűjtési az eluttartásra előre. Mikor már nem használják, a felhasználó feladata, hogy a terméket eljuttassa a megfelelő szelektív hulladékgyűjtőbe, vagy visszatudja a viszonteladónál, amikor egy új terméket megvásárol. A legalább 400 m² értékesítés területű üzletben üzemeltető vállalkozások, városi községek, városi körzetek, a 25 cm-nél kisebb méretű, ártalmatlanított termékek. Az üzemen kívüli helyettesítést megfelelő állatállomány újjászervezésével és környezetterhelés hozzájárulásához a környezethez és az egészséghez gyakorolt negatív hatások csökkentéséhez, és elősegíti a berendezések anyagának újrahasználatát és/vagy újratyújtását. A GEWISS aktivált részt veszik azonban a műveleteken, melyek az elektromos és elektronikus berendezések helyes begyűjtését, újraszervezését és használatát segítik elő.

MONTAJ

 **UYARI:** cihaz montajı, KNX montajlarına dair kılavuz ilkelere ve yürürlükteki yönetmeliklere uyularak sadece kalifiye personel tarafından gerçekleştirilmelidir.

KNX MONTAJLARI İÇİN UYARILAR

1. Aktüatör ve güç besleme birimi arasındaki veriyolu hattının uzunluğu 500 metreyi geçmemelidir.
2. Aktüatör ve kontrol edilecek en uzak KNX cihazı arasındaki veriyolu hattının uzunluğu 700 metreyi geçmemelidir.
3. İstenmeyen sinyaller ve aşırı yükler önlemek için halka devreler oluşturmamın.
4. Veriyolu hattının ayrı yalıtılmış kabloları ile elektrik hattının kabloları arasında en az 4 mm mesafe bırakın (Şekil C).
5. Blendajın elektriksel sürekliliği iktetine zarar vermeyin (Şekil D).

 **UYARI:** kullanılmayan veriyolu sinyal kabloları ve elektriksel sürekliliği iktetini, akım taşıyan elemanlara ya da toprak iktetine kesinlikle temas etmemelidir!

DIN RAYLARA MONTAJ

4 kanallı panjur aktüatörünü (6 A) 35 mm DIN rayına aşağıdaki şekilde monte edin (Şekil G):

1. Cihazın üst bağlantısını DIN rayına geçirin.
2. Cihazı çevirin ve sabitleme tırnağını kullanarak DIN rayı üzerinde kilitleyin.

TURKÇE

- Cihaz güvenliğini yalnızca güvenli ve kullanılmı talimatlarına uyulduğunda garanti edilir; bu nedenle, bunları el altında bulundurun. Bu talimatların montör ve son kullanıcı tarafından alınıldından emin olunuz.

- Bu ürün yalnızca tasarandığı amaç için kullanılmıdır. Diğer her türlü kullanımı uygunuz ve/veya tehlikeli kullanılmı olarak kabul edilmelidir. Şüphelenildiğinde durumunda, GEWISS SAT Teknik Destek Servisi ile irtibat kurunuz.

- Üründe değişiklikler yapılmamalıdır. Yapılacak herhangi bir değişiklik ürün garantisinin iptaline yol açacak olup, ürünü tehlikeli bir hale getirebilir.

- İmalatçı, ürünü uygunuz ve ya yanlış kullanımı veya kurulumunda meydana kanyacaklar için hiçbir hasardan sorumlu tutulamaz.

- Geçerli AB yönetmelikleri ve yönetmeliklerinin yerine getirilmesi amacıyla belirtilen irtibat noktası:

GEWISS GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - İtalya
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

[illegible]

Elemente de acționare pentru fiecare canal	2 relee unipolare cu interblocaș mecanică
Contact de ieșire	8 ND de la 8 A ($\cos\varphi=1$) - 250 Vca
Curent maxim pe tip de sarcină	Motoare și motoreductoare: 6 A conform EN60669-2-1 Sarcină rezistivă: 8 A
Mediu de utilizare	În interior, în locuri uscate
Temperatură de funcționare	-5 ÷ +40 °C
Temperatură de depozitare	-25 ÷ +70 °C
Umiditate relativă	Maxim 93% (fără condens)
Conexiune la magistrală	Bornă de cuplare cu 2 pini Ø 1 mm
Conexiuni electrice	Borne cu șurub, secțiune maximă cabluri: 4 mm ²
Grad de protecție	IP20
Dimensiune	4 module DIN
Referințe normative	Directiva 2014/35/EU privind echipaș mentele de joasă tensiune; Directiva privind compatibilitatea electromagnetică 2014/30/EU EN50428, EN50090-2-2, EN60669-2-1
Certificări	KNX/EIB

1. أدخل القارئة العلوية للجهاز في القضيب DIN.
2. أدر الجهاز، ثم قم بتهيئته في مكانه على قضيب DIN بواسطة لسان التثبيت.

التوصيلات الكهربائية

 **تحذير:** أقطع مصدر الطاقة الرئيسي قبل توصيل الجهاز بمصدر الكهرباء الرئيسي!

الشكل 1 يوضح مخطط التوصيلات الكهربائية.

1. قم بتوصيل السلك الأحمر لكل نقاط البيانات بالموصل الأحمر للطرف (+) والسلك الأسود بالموصل الأسود (-). يمكن توصيل ما يصل إلى 4 خطوط لنقاط البيانات (الأسلاك ما نفس اللون) في نفس الموصل). نرى التوصيل (الشكل 2).

2. اذهب إلى الشاشة واملأ الاستمارة الكهربائية (الأسلاك البيضاء والصفراء المتبقية لكل نقطة) في حالة استخدام كل نقطة بيانات في موصلات، التي تبين هناك حاجة إلى (الشكل 3).

4. مضمون العمل في إطار التوسيع المؤسسي للخدمة: على رأس الشغل مع تلك من تلجأوا حذر، فإن الوضعية في الوصاف الطبية:

البرهان التالي يثبت أن التفاضل في الزمان ليس له أي تأثير على الحركة الميكانيكية (الشكل 1) باستخدام ETS: الإحداثيات المكانية لسلك الـ l الازمعي المحل هي نفس الإحداثيات المكانية للاختبار، مما يسمح بحركة المحل حتى في وجود إندثار أصد حورية أو قوة ثابتة وظيفية التقل أو التوازن عظمًا.

السلك الازمعي الازمعي للزمن الازمعي

يُضبط على الـ l الازمعي بمتناسق (0.5، 0.5)، حركة المشغل الشيف الدوار أو السنتارة لا تأتي أو لا تسقط على أي زمن من الحركة التي هي مضبوط.

إن كان الشيف الدوار أو السنتارة ينفذ الحركة، الحركة، الحركة على أحد الازمعي الازمعي لفترة وجيزة (0.5، 0.5) إيقاف الحركة.

في ضوء "السنتارة المعينة" (بالسنتارة ثابتة)، فإن كل لحظة وجيزة (0.5، 0.5) تأتي على الازمعي الازمعي لظهور تضبط على الترشح.

يمكن تحريك الإحداثيات باستخدام الازمعي الازمعي للزمن الازمعي المحل، حتى في حالة عدم وجود أطراف في المثال؛ في هذه الحالة يتطلب الجهد مسطرة تقريبا 230 قوة ثابتة متردد تفرقه

طريقة التوصيل الخاصة.

السوق عند غرض واستعادة مصدر كهرآب في البيئات
إذا انخفضت الطاقة الوصلة إلى نقل البيانات عن 18 فولت تيار مستمر لأكثر من 1.5 مللي ثانية،
تم قفل حركة المشير أو الستارة المعدنية
يكون منع سلوك الهجوز عند إعادة مصدر كهرآب نازل البيانات باستخدام برنامج ETS؛ إذا
كانت هناك علة وظفت نشطة قبل انخفاض الطاقة، فعند إعادة ضبط الطاقة، سيكون سلوك
الهجوز وفقاً لتحديد بار امترات الوظيفة ذات الألوية
الوصيفة
هذا الهجوز لا يحتاج إلى وصاية. استخدم قطعة كماش جافة للتنظيف المحتمل.

البرمجة باستخدام البرنامج ETS	
يجب تهيئة الجهاز من خلال برنامج ETS.	
المعلومات التفصيلية حول أوامر التهيئة والقيم الخاصة بها متضمنة في الدليل الفني.	
المواصفات الفنية	
نقل البيانات KNX	الاتصال
بوسيلة نقل البيانات KNX، فولتية شديدة الانخفاض سأومة 29 فولت تيار مستمر	مصدر التيار
KNX TP1	كابل ناقل البيانات
10 مللي أمبير بحد أقصى	استهلاك تيار النقل
5 فتاح البرمجة الصغير	عناصر التحكم
8 أزرار الأوامر المحلية	
1 لمبة بيان برمجة حمراء	عناصر الشاشة
8 لمبات بيان خضراء للإشارة إلى حالة الخرج	
2 مرحل أحادي القطب بشبائك ميكانيكي	عناصر المشغل لكل قناة
8 مفتوح اعتيادي 8 أمبير ($1 = \cos\phi$) - 250 فولت تيار متردد مفتوح اعتيادي	ملاصم الخرج
الموتريز ووحدات التخميض: 6 أمبير وفقاً للمعيار EN60669-1-2 حمل مقاومة: 8 أمبير	أقصى تيار لكل نوع حمل
الأمكان الداخلية الجافة	نطاق الاستخدام
-5 + 40 °م	درجة حرارة التشغيل
-25 + 70 °م	درجة حرارة التخزين
بحد أقصى 93% (غير مكثفة)	الرطوبة النسبية
موصل قابسي بمسمارين قطر ٢ مم	توصيل ناقل البيانات
أطراف التوصيل المولدة القابلة للاستخراج، الحد الأقصى لعرض الكابلات: 4 مم	التوصيلات الكهربائية
IP20	معدل الحماية
4 موديلات DIN	الأبعاد
مواصفة الجيد المنخفض وفقاً للمواصفة الأوروبية 2014/35/EU	المعايير المرجعية
توجه التوافق الكهرومغناطيسي EN 50143/30:2014	
EN60669-2-1-EN50090-2-2-EN50428	
KNX/EIB	الامتداد

 **UYARI:** cihazı elektrik şebekesine bağlamadan önce şebeke gücünü kesin!

Şekil B elektrik bağlantı şemasını gösterir.

1. Veriyolu kablosunun kırmızı telini terminalin kırmızı konektörüne (+) ve siyah telini siyah konektöre (-) bağlayın. 4 adede kadar veriyolu hattı (aynı konektördeki aynı renkli teller) terminaline bağlanabilir (Şekil E).
2. Veriyolu kablosunun korumasını, elektriksiz süreklilik iletkenini ve (4 iletkenli bir veriyolu kablosu kullanılıyorsa) kalan beyaz ve sarı telleri yalıtın; bunlara ihtiyaç bulunmamaktadır (Şekil D).
3. Veriyolu konektörünü cihazın özel ayaklarına geçirin. Tespit elemanı kapazularla yerleştirilmesi gereken yönlü bellir. Cihazla vidalanması gereken 4 adet kablo kullanılarak, veriyolu terminalini yalıtın.
4. Kapak, çok kablolı ile veriyolu kablosunun birbirinden en az 4 mm ayrılmasını garanti eder (Şekil F).
5. Teknik Özelliklerde belirtilen akım limitlerinin aşılmadığını kontrol ederek yükü aktarıldır üzerinde ve altındaki özel yalıtı terminaline bağlayın.

YEREL KUMANDA DÜĞMELERİNİN KULLANIMI

Her kanaldaki ışıklı 2 yerel kumanda baskma düğmesinin çalışması (Şekil A). ETS yazılımı kullananlar için yapılandırılabilir; yerel baskma düğmesi davranışını için varsayılan ayarlar bir harita durumunu almanca mevcudiyetinde ya da kilitleme veya geçersiz kılma işlevi etkinken bile yakın hareket ettirilmesine izin veren test ayarlarıdır.

Basma düğmelerinin varsayılan davranışları şu şekildedir:

- Düğmeye sürekli olarak ($> 0,5$ s) basıldığında, aktüatör panjurunu veya jaluzyı açarak hareket ettirir (veya baskıya yukarıya veya AŞAĞI hareket ettirir).
- Panjur veya jaluzyı hareket ediyorsa, hareketi durdurmak için iki basma düğmesine aynı anda basarak keser ($\leq 0,5$ s).
- "Jaluzi" modunda (panjur sabitken), basma düğmelere kısa süreli ($\leq 0,5$ s) olarak her basıldığında, kanal açımı ayarlanır.

Yükler, YERİLYOLU gerilimi olmasa dahi yerel kumanda baskma düğmelerini aracılığıyla hareket ettirebilirler; bu durumda cihaz, özel terminaler tarafından sağlanan 230V AC güç yardımı güç beslemesine ihtiyaç duyar.

YERİLYOLU GÜÇ BEŞLEMESİNİN ARIZALANMA VE ESKİ DURUMUNA GETİRİLMESİ Sİ DURUMUNDA DAVRANIŞ

Yerilyolu giden güç 1 s'ın den fazla bir süre 18 V dc'nin altına düşerse, panjur veya perdinin hareketi kesintiliye uğrar.

YERİLYOLU güç beslemesinin sıfırlandığında cihaz davranışları, ETS yazılımı kullananlar yapılandırılabilir; gerilim düşüşünden önce birkaç işlevi etkinken ve gerilim sıfırlandığında, cihazın otomatik olarak önceki konumuna döndürülmesi için seçilebilir.

BAKIM
Bu cihaz hiçbir bakım gerektirmez. Olası temizlik için kuru bir bez kullanın.

ETS YAZILI MI İLE PROGRAMLAMA

Cihaz, ETS yazılımı ile yapılandırılmalıdır.
Yapılandırma parametreleri ve değerleri hakkında ayrıntılı bilgiler, Teknik Kılavuz içerisinde bulunmaktadır.

TEKNİK VERİLER	
İletişim	Veriyolu KNX
Güç Beslemesi	KNX tarafından, 29 V dc SELV veriyolu
Veriyolu kablosu	KNX TP1
Veriyolu akım tüketimi	10 mA maks.
Kontrol elemanları	1 ad. mini programlama tuşu 8 ad. yerel kumanda düğmesi
Gösterim elemanları	1 ad. kırmızı programlama LED'i 8 ad. yeşil çıkış durumu bildirimi LED'i
Her kanala yönelik aktüatör elemanları	Mekanik dahili kilit ile birlikte 2 adet tek kutuplu röle
Çıkış kontağı	8 ad. NA 8 A ($\cos\phi=1$) - 250 Vac NO
Yük tipi başına maksimum akım	Motorlar ve redüksiyon birimleri: EN60669-2-1'e göre 6 A Dirençli yük: 8 A
Kullanım alanı	İç mekanlar, kuru yerler
Çalışma sıcaklığı	-5 °C +40 °C
Depolama sıcaklığı	-25 °C +70 °C
Bağıl nem	Maksimum %93 (yoğuşmasız)
Veriyolu bağlantısı	2 pinli Ø 1 mm fiş konektörü
Elektrik bağlantıları	Çıkarılabilir vidalı terminaler, Maks. kablo genişliği: 4 mm ²
Koruma derecesi	IP20
Boyutlar	4 DIN modülü
Referans standartları	Alçak Gerilim Direktifi 2014/35/AB EMC Direktifi 2014/30/EU EN50428, EN50090-2-2, EN60669-2-1
Onay belgesi	KNX/EIB

PAKET İÇERİĞİ

- 1 ad. KNX 4 kanallı panjur aktüatör 6 A - DIN rayına monte edilen tip
- 1 ad. Veriyolu terminali
- 7 ad. Vidalı terminal
- 1 ad. Vidalı kapak
- 1 ad. Montaj ve kullanım kılavuzu

ÖZET

KNX 4 kanallı panjur aktüatörü (6 A - DIN rayına monte edilen tip), 4 ad. bağımsız panjur, perde ve jaluzi motorunun hareketini kontrol eder. Bağlı motorlara hasar gelmesini önlemek amacıyla her bir kanal için, biri YUKARI ve biri AŞAĞI hareketleri için olmak üzere, 2 adet çıkış rölesi birbiriryle kilitlenmelidir.

Hareket kumandasından Bina Otomasyonu kontrolü veya KNX veriyolu kullanan sensör cihazları aracılığıyla erişilebilir veya bunlar, iki in düğme kullanılarak yerel olarak oluşturulabilir. Yüksek Veriyolu (YV) girişi omalamsa dahili yerel kumanda başlama düğmeleri aracılığıyla kullanılabilir; bu durumda, özel terimaller tarafından sağlanan 230V AC yarıdımı güç beslemesine ihtiyaç du-

RÜKUL Aktüatör 2 adet yataydan eğilendirilir ve her kanal için panjur hareket durumunu (YUKARI/AŞAĞI) gösteren 2 adet yeşil LED ile doğrultulur. Aktüatör, panjur veya güneşlik modunda (YUKARI/AŞAĞI) gösterilebilir ve öncelik, sahn ve alarm kumandalarının devamında aktivasyonu yönetebilmektedir.

Çalışma yöntemleri eşzamanlı olarak kullanılabilir.

İŞLEVLER

Motor kumanda aktüatörü; hareket, alarm, kilit ve öncelik kumandalarını aynı anda yönetebilmektedir. Otomatik çalışmaya ayarlandığında, cihaz ısıtma için güneş ışından yararlanarak may veya diğer serin tutarak iletin otomatik hareketlere geçekleştirilebilir. Aynı anda birkaç modun etkinleştirilmesi durumunda, aktüatör en yüksek öncelik sahip alarmla gerçekleştirir. Çeşitli işlevler arasında (minimumdan maksimuma) belirlenen öncelik şu şekildedir:

- VERİYOLLU gerilimi düşme durumu (dur/ışlem yok)
- 230V gerilimi düşme durumu (dur/ışlem yok)
- VERİYOLLU gerilimi sıfırlandığında durumun geçersiz kılınması
- VERİYOLLU gerilimi sıfırlandığında kilit nesnesinin iletin
- VERİYOLLU gerilimi sıfırlandığında alarm durumu
- VERİYOLLU gerilimi sıfırlandığında aktüatörün davranışı
- Ön düşme tuşları (test işlevleri)
- Geçersiz kılma
- Kilitleme
- Hava durumu alarmları
- Otomatik mod
- Otomatik kalibrasyon
- Sahne/Kanat konum kumandası/Konum kumandası/Durdurma (kanat ayarı)/Hareket.

Her kanalı kanalı iletin adet işlevler durumu göstere LED'i, ilgili röleler ile kontaklar kapatıldığında (YUKARI/AŞAĞI) yanar.

GÜNEŞLİK HAREKETİ YÖNETİMİ

 **UYARI:** Bu moddan tasma olarak yararlanmak için, jaluзіler, motor tarafından gerçekleştirilen kısa 'YUKARI/AŞAĞI' hareketleriyle çatalın mekanik olarak yönlendirilmelidir.

Geçerlikleri kaldırılabilir veya indirilebilir ya da ilgili kumanda kullanılarak harekete dırulabilir. Bir güneşlik durduğunda aktüatör bir kısa hareket kumandası alar ve çitdar döndürülür.

Çitdar kumandası gönderilmezse motor ancak Hareket Süresinin sonunda duracaktır; dolayısıyla, güneşlikler strok sonu sensörleri veya otomom bir kavramla ile donatılmalıdır.

ALARMLAR KONTROLÜ

5 dede kadar farklı hava durumu alarmı yönetilebilir: 3 rüzgar alarmı, bir yağmur alarmı ve bir buzlanma alarmı.

Etkinleştirilen aktüatör bir rüzgar, yağmur ya da buz sensöründen bir alarm alındığında yükü (güneşlikler, motorlu perde) hareket ettirir.

Her alarm için bir "gözlemlis süresi" etkinleştirilebilir (sensörün işlemi izlemek mümkün, sensörün kendisi düzelen "no alarm" alarm yükü) mesajları alır; ayardan bu süre içerisinde bir mesaj alınmazsa aktüatör bunu bir sensör anızası olarak yorumlar ve sonuunda yükü alarmı alarmı emniyet konumuna getirir.

Aktüatör tarafından "no alarm" (alarm yükü) mesajı alınana kadar alarm durumu devam eder.

Çeşitli türden alarmların arızasından içsel öncelik tanımlamak mümkündür.

ÖNEKLIK KONTROLLERİNİN GERÇEKLEŞTİRİLMESİ

Bir geçersiz kılma etkinleştirme kumandası alındığında, aktüatör, yükü öncelik kumandası ile tanımlanan konuma (YUKARI veya AŞAĞI) getirir. Öncelik kumandası geçeklene kadar aktüatör alınan diğer kumandaların tamamını (hava durumu alarmı ve kilit dahil) yük sayar.

Öncelik kumandasının geri çekilmesi üzerine aktüatör davranış, programlama aşaması sırasında tanımlanabilir.

KİLİT YÜRTÜMESİ

Kilit etkinleştirme kumandası alındığında, cihazla bağıli yükün belirli (ayarlanabilir) bir konumda kilitlenmesi mümkündür; bu işlev devre dışı bırakılana kadar alınan tüm diğer kumanda (etkinleştirilmeyi) geçersiz kılma kumandası hariç) yük sayılacaktır.

SAHNE YÖNETİMİ

Aktüatör, her bir bağıli yük için özel bir konumu yeniden üretin 8 dede kadar sahneyi yönetebilir. İhtilis sahne öğrenme kumandası aracılığıyla belirli bir konumu kaydetmek mümkündür; öğrenme işlevi, KNX kumandası aracılığıyla etkinleştirilebilir/devre dışı bırakılabilir.

OTOMATİK MOD

Çizaz, öğrenin dışında istismak amacıyla, güneş ışından yararlanmak için otomom hareketler gerçekleştirir; öğün doğrudan güneş ışından konum (dolayısıyla serin tutmak veya öğün istismak için güneşten yararlanmak için, yükün hareket etmek gereken konumu tanımlayabilirsiniz.

Otomatik mod seçim kumandası kullanılarak, aşağıda bahsi geçen işlevlerden biri ni etkinleştirilir/devre dışı bırakılabilirsiniz.

7 عدد 1 طراز توصيل مولدية
7 عدد 2 طراز غطاء ابرع
7 عدد 3 دليل التركيب والمستخدم

[illegible]

تحذير من أجل الاستسلام الكامل لهذا الوضع، يجب أن تكون البستائر المعدنية قادرة على توجيه سرالها ميكانيكيا بصورة كافية لأعلى/الأسفل يقوم بتنفيذها الموتور.

مكان رفع البستائر المعدنية أو خفضها، أو يمكن إجراء الحركة باستخدام الأمر المعني: عندما تتوقف بستائر المعدنية، يتلقى المشغل أمر بحركة قصيرة في اتجاه غير تدوير السراخ.

إذا تم إرسال أمر الإيقاف، فإن توقف الموتور إلى أعلى/أسفل من الحركة: بستائر معدنية مزودة بمشغرات ذات نهاية التوقف أو نهاية التوقف.

التحكم في الإشارات
تتم إدارة مخطط الإشارات على 5 إشارات أرساد جوية مختلفة: 3 إشارات رايح، وإذئار مطر واحد، وإذئار
إشارة واحدة، وتتمتعهم بوقم المشغل بتحكم الحمل (المستارة المحندية، المستارة الآلية) عندما يتلقى رسالة إذئار
في مستشعر الرياح أو المطر أو الجليد.
تتمتعهم بوقم المشغل بتحكم إرس الرافعة لكل إذئار، حتى يتلقى مستشعر ضغط ريسال "بوم إذئار" مستقلة، إذئار يتم إرسال
الرسالة إلى دارق المدخل إلى المشغل بضرب إرس إلى خطي إرسال ويتلقى بوم تحريك الحمل إلى إرس أعلى إذئار يتم ضبطه.
تستمر حالة الإذئار حتى يتلقى المشغل رسالة "لا يوجد إذئار".
تتم تحديد الأولوية الأساسية من بين مختلف إشارات الإرساد الجوية.

تعليمات التشغيل الخاصة بالإذئار
تتم تلقي إرسات تفعيل الفجائر، بوقم المشغل بتحكم الحمل إلى الموضوع المحدد بواسطة الإرس الذي
يتم إرساله إلى الإرساد، ويتجهل المشغل إلى أوامر أخرى يتم تلقيها (بما في ذلك الإرساد الأصداد
الجوية والقفل) حتى يتم سحب الإرساد إلى الأولوية.
تتم تحديد سلوك المشغل عند سحب الإرساد أثناء مرحلة البرمجة.

تفعيل تاسين القفل
تتم تاسين قفل الحمل للتحكم بالهجوم في موضوع محدد (يمكن ضبطه) عند إرسال إرسات تفعيل تاسين
تلقاها، يتم تجاهل إرس آخر يتم تلقيها (بمستارة أو إشارات التحجور) حتى يتم إعادة تفعيله هذه الوظيفة.
تتم إدارة المشاهد

ملاحظة
تتم تخزين موضوع معين عن طريق أمر تعلم المشهد المعنوي؛ ويمكن تمكين/تعطيل وظيفة التعلم عن طريق أمر KNX.

موضوع الأوتوماتيكي
تتمتعهم بالتحكم بتفعيل حركات مستقلة لاستفادة من أشعة الشمس، على سبيل المثال لتفتحة النافذة؛
تتمتعهم بتحديد الموضوع الذي يجب أن يتحرك إلى الأمام (إرسال إلى المحمل من أجل) أو إلى الخلف (إرسال إلى
النافذة من أجل) من المشهد (المستارة) وإذئار الخطط على الموضوعات. وإما استغلال أشعة الشمس لتفتحة النافذة
استخدام أمر أمر تحديث الموضوع الأوتوماتيكي، يمكنك تفعيل/إلغاء تفعيله إحدى الوظائف المذكورة أعلاه.

التدريب

تحذير: يجب أن يتم تركيب الجهاز بمعرفة فنيين مؤهلين قبل عن مراعاة اللوائح المعمول بها والإشارات الخاصة بتجهيزات KNX.

محذورات خاصة بتجهيزات KNX
• طول خراطايل البيانات بين المشغل ووحدة مصدر الطاقة يجب أن يتجاوز 350 مترا.
• طول خراطايل البيانات بين المشغل وأجهزة KNX يجب أن يتحكم فيه على ألا يتجاوز 700 متر.
• تجنب إنشاء طول حلقية ضمن الإشارات غير المرغوبة والأحمال الزائدة.
• أترك مسافة لا تقل عن 5م بين الكابلات المعلقة بشد قوي لتقليل التداخل الكهرومغناطيسي (الشكل C).
• تجنب استخدام الإرساد الكهربائية للتحالف الواسي (الشكل D).

تحذير: يجب ألا يحدث تلاصق بين كابلات إشارات قفل البيانات غير المستخدمة وموصل الاستمرارية الكهربائية وبين العناصر التي يسري بها التيار أو موصل التأسيس!

TR Tasterknapp - يرجى اتباع التعليمات واحتفظ بها على تسلمها إلى المستخدم النهائي. كل شيء
Kutussa. Kertüle e a helytelen használatot, a vállalkozástól és a módosításokért. Tartsa be a fennmaradtakat