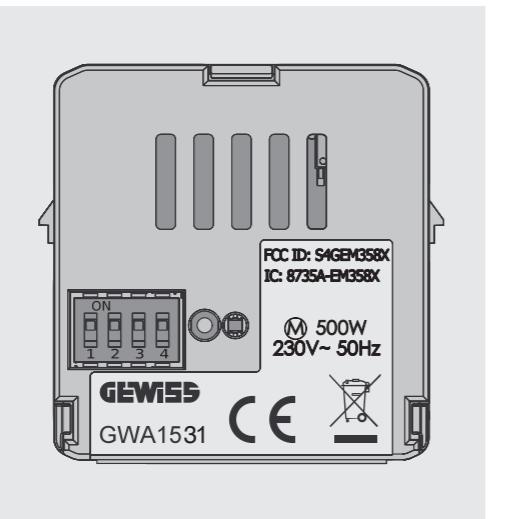
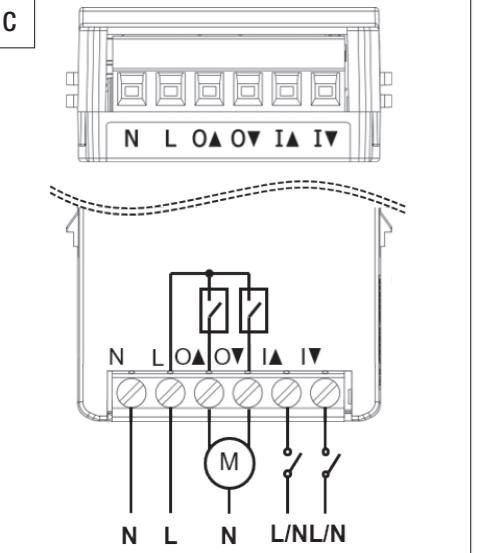
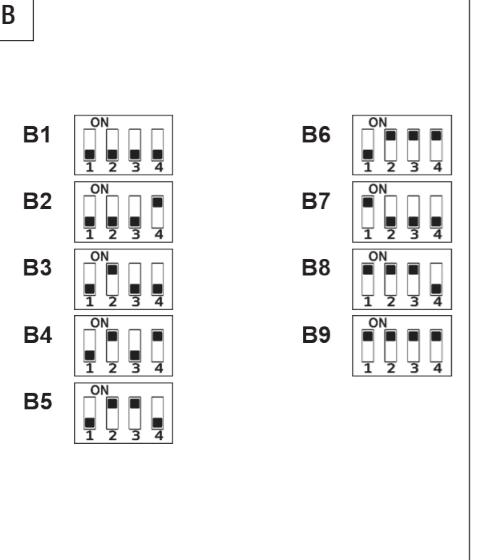
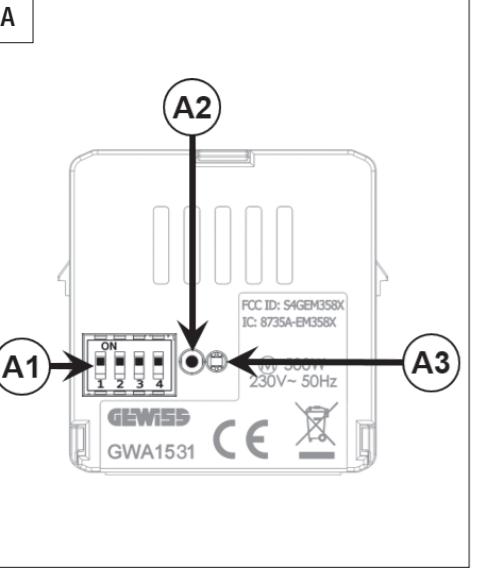


## zigbee 1 канал активатор на моторна команда

Aktuator zigbee me 1 kanal komandimi tē motorit

Aktuator ZigBee za upravljanje motorja 1 z kanalom

ZigBee 1 csatornás motorvezérlő működtetőegység



GWA1531

## МАКЕДОНСКИ

- Безбедноста на уредот е загарантирана само доколку се почитува упатството за безбедност и употреба, затоа придржувајте се до истото. Проверете дали ова упатство е добиено од инсталаторот и крајниот корисник.

- Овој производ мора да се користи само за целите за кои е наменет. Која било друга употреба треба да се смета за несодоветна и/или опасна. Во случај на сомнек, контактирајте ја службата за техничка поддршка на GEWISS SAT.

- Производот не смеа да се менува. Секоја измена ќе ја поништи гаранцијата и може да го направи производот опасен.

- Производителот не може да биде одговорен за какво било оштетување ако производот е неправилно користен или менуван.

- Контактни токни наведени за исполнување на применливите директиви и регулативи на ЕУ:

**GEWISS** GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy  
Tel: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

**ВНИМАНИЕ:** исключете го мрежкиот напон пред да го инсталirate уредот или пред да вршите каквa било операција на него.

## СОДРЖИНА НА ПАКУВАЊЕТО

1 zigbee 1 канал активатор на моторна команда  
1 Упатство за инсталирање и употреба

## КРАТКО ОПИС

Zigbee 1 канал активаторот на моторна команда овозможува да се нарача движењето на ролетната (завеса, Венецијанер ролета) преку 2 x 6A релеја, еден за движењето нагоре и долу, друг за движењето надвор. Активаторот може да се управува преку радио од други уреди на системот zigbee или преку локални влезови. Уредот е напојуван од 230V и може да се стави во стандардни рамни кутии за монтирање (зад електромеханичките модули), во онце на поклоните на отворите на Chorus (GW 10750, GW 12750 или GW 14750), или во разводните кутии.

Уредот е отпремен со (слика А):

A1. DIP-прекинувач со 4 полопи

A2. Минијатурулна копчица за функции на приклучување

A3. LED светло за статус на канал

Терминал за поврзување (слика С)

Бр. на . Нула фаза на напојување

О.▲. Фаза на напојување

О.▼. NO излез со контакт под напон за движењето надолу

▲. Локален команден влез за движењето нагоре

▼. Локален команден влез за движењето надолу

## ФУНКЦИИ

Наведените функции не се единствени: уредот може, на пример, да врши движења нагоре/надолу или амбиенти врз основа на добиената команда.

**Нагоре/надолу движење или запирање на оптovaruвањето**

Уредот може да врши команда за движење нагоре и надолу на оптovaruвањето. Кога ќе прими команда за „нагоре“, активаторот врши движење до горната граница на удер (отворање), а кога ќе прими команда за „надолу“, врши движење до долната граница на удер (затворање); моторниот удер запира кога ќе достигне границата на удер или кога ќе

добие команда „Стоп“. Времето на долен и горен удар може локално да се конфигурира (види пасус Параметризација на време на удер). Покрај командите за движење нагоре/надолу, уредот може да прими команди за поставување на процентна позиција (висина) на оптovaruвањето. Командите се активираат ако се деактивира форсирање и временски аларми.

**Подесување на ребра (само за работата на „Венецијанер ролета“)**

Уредот може да прими команди за чекорите на подесување на отворањето и затворањето на ребрата, или команди за поставување на процентна позиција. Времетрајето на импулсот за подесување на отворањето и затворањето на ребрата е секогаш 100 ms. Ако се добие команда за подесување на ребрата додека Венецијанер ролетата се движи, командата се игнорира. Вкупниот број на чекори за отворање и затворање на ребрата локално се конфигурира (види пасус Параметризација за чекори за ребра). Командите се активираат ако се деактивира форсирање и временски аларми.

**Активирање на калибрација**

Активаторот ја пресметува процентната позиција на поврзаното оптovaruвање врз основа на времето на патување и во функцијата за командите за движење што ги врши. Откако уредот ќе изврши движење до граничниот прекинувач, времето на импулсот за подесување на отворањето и затворањето на ребрата е секогаш 100 ms. Ако се добие команда за подесување на ребрата додека Венецијанер ролетата се движи, командата се игнорира. Вкупниот број на чекори за отворање и затворање на ребрата локално се конфигурира (види пасус Параметризација за чекори за ребра).

Командите се активираат ако се деактивира форсирање и временски аларми.

**Временски аларми**

Ако е активирана оваа функција, активаторот целосно го отвора или затвора оптovaruвањето (Венецијанер ролета, моторизирана завеса) кога ќе добие временски аларм од сензорот за време. Како дополнителна мерка за безбедност, ако активаторот не прими порака „нема аларм“ од сензорот подолго од 10 минути, тој толкува оваа како грешка и, како резултат на тоа, го носи оптovaruвањето на однапред дефинираната безбедносна позиција. Статусот за аларм ќе трае додека активаторот да добие статус „нема аларм“. На крајот на алармот, активаторот го враќа оптovaruвањето на позицијата пред неговото активирање, или ја врши последната примена команда, ако добил команди за време на фазата на аларм.

**Извршување на приоритетни команди**

Активаторот ја форсира позицијата на оптovaruвањето до „целосно кренета“ или „целосно спуштена“ позиција откако ќе добие команда од zigbee за форсирана активирање. Додека се добие команда за повлекување на форсирањето, активаторот ги игнорира сите други применени команди, вклучувајќи ја командите од локалните влезови. Ако не се добијат други команди, на крајот од форсирањето, оптovaruвањето се враќа на неговата последна позиција што ја имал пред форсирањето. Инаку, ќе се врати на позицијата што одговара на последната исполнета команда.

**Управување со амбиент**

Активаторот може да меморира и даде до 16 амбиенти, секој од нив е поврзан со прецизна % позиција на оптovaruвањето и ребрата (ако се работи за „Венецијанер ролета“). Поставете го оптovaruвањето во посакуваната позиција пред да го меморирате. Командите се активираат ако се деактивира форсирање и временски аларми.

## МРЕЖНА КОНФИГУРАЦИЈА

**Приклучување на мрежата**

За да додадете уред со фабрички поставки на веќе постоечка zigbee мрежа, едноставно приклучете го во струја. Туј активаторот ќе започне со пребарање на мрежата zigbee за да се поврзе. Осигурајте се дека мрежата zigbee е отворена (активирано дозволено приклучување). За време на фазата на пребарање, LED светлото за статус (A3) е фиксирано на црвено. Кога уредот ќе се поврзе со мрежата, пребарањето ќе се прикаже на LED светлото за статус како исклучување.

**Број на чекори за подесување на ребра**

За да го смените бројот на чекори за подесување на ребра при затворање:

1. целосно отворете ја ролетната /Венецијанер ролетна („целосно нагоре“)
2. придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B4 за да влезете во режимот за конфигурација на времето на надолниот удар
3. накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▼) за да го започнете времето на надолниот удар; ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се движи надолу

4. кога ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се движи надолу, накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▲) во точка 3; ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се прикаже на LED светлото за статус затворање
5. накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▼) за да запре бројето и да ја зачува новата вредност за време на надолниот удар

За да го смените времето на надолниот удар, повторете ги чекорите за подесување на ребра при затворање:

1. целосно отворете ја ролетната /Венецијанер ролетна („целосно нагоре“)
2. придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B4 за да влезете во режимот за конфигурација на времето на надолниот удар
3. накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▲) за да го започнете времето на надолниот удар; ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се движи нагоре
4. кога ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се движи нагоре, накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▼) за да запре бројето и да ја зачува новата вредност за време на надолниот удар

За да го смените бројот на чекори за подесување на ребра при затворање, повторете ги чекорите за подесување на ребра при затворање:

1. целосно отворете ја ролетната /Венецијанер ролетна („целосно нагоре“)
2. придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B5 (точка 2.) и притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▲) во точка 3; ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се прикаже на LED светлото за статус затворање
3. накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▼) за да го запре бројето и да ја зачува новата вредност за време на надолниот удар

За да го смените бројот на чекори за подесување на ребра при затворање, повторете ги чекорите за подесување на ребра при затворање:

1. целосно отворете ја ролетната /Венецијанер ролетна („целосно нагоре“)
2. придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B5 (точка 2.) и притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▲) во точка 3; ролетната /Венецијанер ролетна почнува да се прикаже на LED светлото за статус затворање
3. накратко притиснете го копчето поврзано со локалниот влез (▼) за да го запре бројето и да ја зачува новата вредност за време на надолниот удар

## СОЗДАВАЊЕ/БРИШЕЊЕ НА ПОВРЗУВАЊА

Поврзувањата и функциите на апликациите може да се конфигурираат со помош на софтвер или локално со помош на dip-прекинувач. Пред да продолжите со конфигурацијата преку софтверот, придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B7 (слика В). Деталини информации за параметрите за конфигурација и нивните вредности се

дадени во техничкото упатство за софтверот Алатка за стартување на zigbee ([www.gewisss.com](http://www.gewisss.com)).

За да го поврзите активаторот со еден или повеќе zigbee командни уреди без користење на zigbee алатката за конфигурација, треба да постапите на следниот начин:

1. придвижете ги половите на dip-прекинувачот во позиција B8 за да влезете во режим на поврзување
2. почекајте LED светлото да се фиксира на жолто
3. затворете го локалниот влезен контакт (▲) за да започнете со идентификација на канал
4. делувајте на сензорот кој сакате да го поврзете со активаторот, доколку е можно, проверете дали поврзувањето е успешно
5. почекајте LED светлото за статус да се фиксира на жолто (завршува на идентификација). Фазата за идентификација вообичаено завршува со поврзување на сензорот; во спротивно, почекајте 3 минути од активирањето, или повторно затворете го локалниот влезен контакт (▲).

