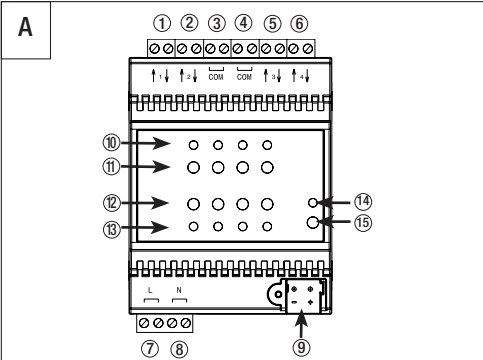
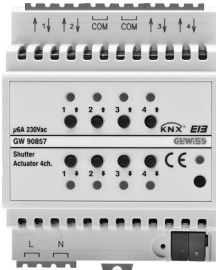


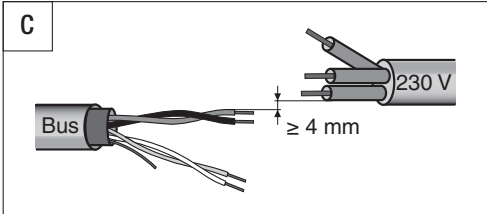
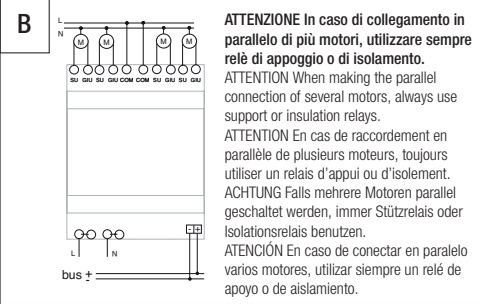
Attuatore comando motore 4 canali 6 A KNX - da guida DIN
KNX 4-channel shutter actuator 6 A - DIN rail
Actionneur de commande moteur 4 canals 6 A KNX - sur rail DIN
4-Kanäle Antrieb Motorsteuerung 6 A KNX - für DIN-Hutschiene
Actuador mando motor de 4 canals 6 A KNX - de guía DIN



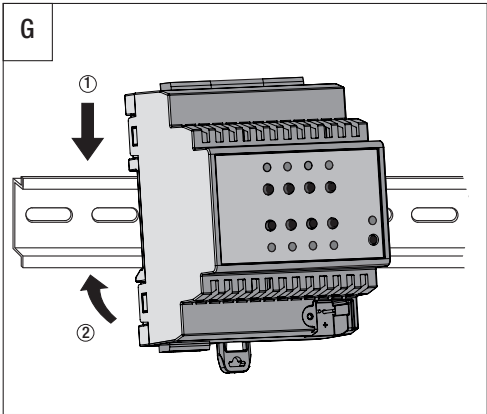
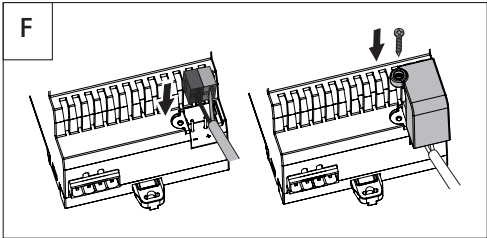
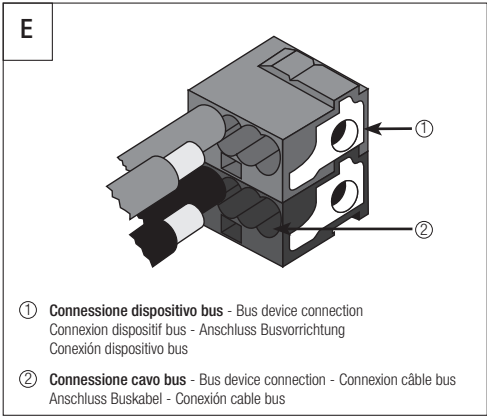
GW 90 857



- Uscita relé CANALE 1** - CHANNEL 1 output relay - Sortie relais CANAL 1
1 KANAL Ausgang Relais - Salida relé CANAL 1
- Uscita relé CANALE 2** - CHANNEL 2 output relay - Sortie relais CANAL 2
2 KANAL Ausgang Relais - Salida relé CANAL 2
- Comune (CANALE 1 - CANALE 2)** - Common (CHANNEL 1 - CHANNEL 2)
Commun (CANAL 1 - CANAL 2) - Allgemein (KANAL 1 - KANAL 2)
Común (CANAL 1 - CANAL 2)
- Comune (CANALE 3 - CANALE 4)** - Common (CHANNEL 3 - CHANNEL 4)
Commun (CANAL 3 - CANAL 4) - Allgemein (KANAL 3 - KANAL 4)
Común (CANAL 3 - CANAL 4)
- Uscita relé CANALE 3** - CHANNEL 3 output relay - Sortie relais CANAL 3
3 KANAL Ausgang Relais - Salida relé CANAL 3
- Uscita relé CANALE 4** - CHANNEL 4 output relay - Sortie relais CANAL 4
4 KANAL Ausgang Relais - Salida relé CANAL 4
- Alimentazione ausiliaria (FASE)** - Auxiliary power supply (PHASE)
Alimentation auxiliaire (PHASE) - Hilfsversorgung (PHASE)
Alimentación auxiliar (FASE)
- Alimentazione ausiliaria (NEUTRO)** - Auxiliary power supply (NEUTRAL)
Alimentation auxiliaire (NEUTRO) - Hilfsversorgung (NULLLEITER)
Alimentación auxiliar (NEUTRO)
- Terminali bus** - Bus terminals - Borniers bus - Busanschlüsse
Terminales bus
- Led stato uscita CANALE 1,2,3 e 4 (SU)** - CHANNEL 1,2,3 and 4 (UP) LED output status - LED état de la sortie CANAL 1,2,3 et 4 (HAUT) - KANAL 1,2,3 und 4 (AUF) LED Status Ausgang - LED estado salida CANAL 1,2,3 e 4 (SUBIR)
- Pulsanti comando locale CANALE 1,2,3 e 4 (SU)** - CHANNEL 1,2,3 and 4 (UP) local command buttons - Boutons de commande locale CANAL 1,2,3 et 4 (HAUT) - KANAL 1,2,3 und 4 (AUF) lokale Taste Steuerung - Pulsadores mando local CANAL 1,2,3 e 4 (BAJAR)
- Pulsanti comando locale CANALE 1,2,3 e 4 (GIU)** - CHANNEL 1,2,3 and 4 (DOWN) local command buttons - Boutons de commande locale CANAL 1,2,3 et 4 (BAS) - KANAL 1,2,3 und 4 (AB) lokale Taste Steuerung - Pulsadores mando local CANAL 1,2,3 e 4 (BAJAR)
- Led stato uscita CANALE 1,2,3 e 4 (GIU)** - CHANNEL 1,2,3 and 4 (DOWN) LED output status - LED état de la sortie CANAL 1,2,3 et 4 (BAS) - KANAL 1,2,3 und 4 (AB) LED Status Ausgang - LED estado salida CANAL 1,2,3 e 4 (BAJAR)
- LED di programmazione** - Programming LED - LED de programmation
Programmier-LED - LED de programación
- Pulsante di programmazione** - Programming button
Bouton de programmation - Programmier-Taste
Pulsador de programación



- D**
- Cavo bus** - Bus cable - Câble bus - Buskabel - Cable bus - Cable bus
 - Conduttore di continuità elettrica**
Electrical continuity conductor
Conducteur de continuité électrique
Stromdurchgangseleiter
Conductor de continuidad eléctrica
 - Schermatura** - Shielding - Blindage - Abschirmung - Blindaje



ITALIANO

- La sicurezza dell'apparecchio è garantita solo con l'adozione delle istruzioni di sicurezza e di utilizzo; pertanto è necessario conservarle. Assicurarsi che queste istruzioni siano ricevute dall'installatore e dall'utente finale.
- Questo prodotto dovrà essere destinato solo all'uso per il quale è stato espressamente concepito. Ogni altro uso è da considerarsi improprio e/o pericoloso. In caso di dubbio contattare il SAT Servizio Assistenza Tecnica GEWISS.
- Il prodotto non deve essere modificato. Qualsiasi modifica annulla la garanzia e può rendere pericoloso il prodotto.
- Il costruttore non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivati da usi impropri, erronei e manomissioni del prodotto acquistato.
- Punto di contatto indicato in adempimento ai fini delle direttive e regolamenti UE applicabili:

GEWISS GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

Il simbolo del cassetto barrato, ove riportato sull'apparecchiatura o sulla confezione, indica che il prodotto alla fine della propria vita utile deve essere raccolto separatamente dagli altri rifiuti. Al termine dell'utilizzo, l'utente dovrà farsi carico di conferire il prodotto ad un idoneo centro di raccolta differenziata oppure di riconsegnarlo al rivenditore all'atto dell'acquisto di un nuovo prodotto. Presso i rivenditori con superficie di vendita di almeno 400 m² è possibile consegnare gratuitamente, senza obbligo di acquisto, i prodotti da smaltire con dimensioni inferiori a 25 cm. L'adeguata raccolta differenziata per l'avvio successivo dell'apparecchiatura dimessa al riciclaggio, al trattamento e allo smaltimento ambientalmente compatibile contribuisce ad evitare possibili effetti negativi sull'ambiente e sulla salute e favorisce il riempimento e/o riciclo dei materiali di cui è composta l'apparecchiatura. GEWISS partecipa attivamente alle operazioni che favoriscono il corretto riempimento, riciclaggio e recupero delle apparecchiature elettriche ed elettroniche

CONTENUTO DELLA CONFEZIONE

n. 1 Attuatore comando motore 4 canali 6 A KNX - da guida DIN
n. 1 Morsetto bus
n. 7 Morsetti a vite
n. 1 Coperchietto con vite
n. 1 Manuale di installazione e uso

IN BREVE

L'attuatore comando motore 4 canali 6 A KNX - da guida DIN permette di comandare il movimento di 4 motori indipendenti di tapparelle, tende e veneziane. I 2 relé di uscita di ciascun canale, uno per la salita e l'altro per la discesa, sono interbloccati per evitare danneggiamenti al motore collegato.

I comandi di movimento possono giungere da dispositivi di comando o sensori del sistema di Building Automation, tramite il bus KNX, oppure essere generati localmente mediante i due pulsanti frontali. E' possibile comandare i carichi attraverso i pulsanti di comando locale anche in assenza di tensione bus: in tal caso è necessario fornire al dispositivo l'alimentazione ausiliaria 230 Vac attraverso gli appositi morsetti. L'attuatore è alimentato dalla linea bus ed è dotato, per ciascun canale, di 2 LED frontali verdi per la segnalazione del movimento della tapparella in corso (salita / discesa).

L'attuatore può funzionare nelle modalità tapparella o veneziana, ed è in grado di gestire l'attuazione conseguente a comandi di allarme, prioritari e di scenario.

Le modalità di funzionamento sono fruibili contemporaneamente.

FUNZIONI

L'attuatore comando motore è in grado di gestire contemporaneamente comandi di movimentazione, di allarme, blocco e prioritari. Il dispositivo è inoltre in grado, se impostato in funzione Automatico, di compiere movimentazioni autonome per sfruttare la luce solare al fine di riscaldare o mantenere raffrescato l'ambiente. In caso di più modalità attive nello stesso momento, l'attuatore eseguirà quella con priorità più alta. La priorità stabilita tra le varie funzioni, da quella minima a quella massima, è la seguente:

- Stato alla caduta di tensione bus (arresto/nessuna azione)
- Stato alla caduta di tensione 230V (arresto/nessuna azione)
- Stato forzatura al ripristino della tensione bus
- Valore oggetto blocco al ripristino della tensione bus
- Stato allarmi al ripristino della tensione bus
- Comportamento attuatore al ripristino tensione bus
- Pulsanti frontali (se funzione test)
- Forzatura
- Blocco
- Allarmi meteo
- Modo automatico
- Calibrazione automatica
- Scenario/Comando posizione lamelle/Comando posizione/Arresto (Regolazione lamelle)/Movimento

I due LED verdi di segnalazione stato di ciascun canale si accendono quando i contatti dei rispettivi relé sono chiusi (salita/discesa).

Movimentazione tapparelle
Alza o abbassa le tapparelle, oppure ne ferma il movimento, al ricevimento del relativo comando.

In caso di mancato invio del comando di Stop il motore viene arrestato solamente al termine del Tempo di movimentazione: occorre quindi che le tapparelle siano dotate di un sensore di fine corsa o di una frizione autonoma.

Movimentazione veneziane

ATTENZIONE: per poter sfruttare completamente questa modalità le veneziane devono poter orientare meccanicamente le loro lamelle con piccoli movimenti di salita/discesa del motore.

Le veneziane possono essere alzate o abbassate, oppure se ne può fermare il movimento, inviando il relativo comando. Le lamelle vengono ruotate quando, a veneziane ferme, l'attuatore riceve un comando di movimento breve.

In caso di mancato invio del comando di Stop il motore viene arrestato solamente al termine del Tempo di movimentazione: occorre quindi che le veneziane siano dotate di un sensore di fine corsa o di una frizione autonoma.

Gestione allarmi
Possono essere gestiti fino a 5 diversi allarmi meteo: 3 allarmi vento, allarme pioggia e allarme ghiaccio.

Se attivati, l'attuatore movimentata il carico (veneziana, tenda motorizzata) quando riceve un messaggio di allarme da un sensore vento, pioggia o ghiaccio.

Per ogni allarme, è possibile attivare un "tempo di sorveglianza" che permette di monitorare il funzionamento del sensore, attraverso la ricezione ciclica del messaggio "allarme assente" da parte del sensore stesso; se entro questo tempo non viene ricevuto il messaggio, l'attuatore interpreta questa mancanza come un guasto del sensore e, di conseguenza, porta il carico nella posizione di sicurezza impostata. Lo stato di allarme perdura finché l'attuatore non riceve un messaggio di "allarme assente".

È possibile definire la priorità intrinseca tra i vari allarmi meteo.

Esecuzione comandi prioritari
Alla ricezione di un comando di attivazione forzatura, l'attuatore porta il carico nella posizione definita dal comando prioritario (SU o GIU). Finché non viene revocato il comando prioritario, l'attuatore ignora tutti gli altri comandi ricevuti, compresi quelli di allarme meteo e blocco.

Il comportamento dell'attuatore alla revoca del comando prioritario può essere definito in fase di programmazione.

Esecuzione blocco
E' possibile bloccare il carico collegato al dispositivo in una determinata posizione, impostabile, a seguito della ricezione del comando di attivazione funzione blocco; fino a quando essa non viene disattivata, qualsiasi altro comando venga ricevuto non viene eseguito, ad eccezione del comando di attivazione forzatura.

Gestione scenari
L'attuatore è in grado di gestire fino ad 8 scenari, ognuno dei quali riproduce una determinata posizione del carico collegato.

È possibile memorizzare una determinata posizione tramite relativo comando di apprendimento scenario; l'apprendimento può essere abilitato/disabilitato tramite comando KNX.

Modo automatico
Il dispositivo è in grado di compiere movimentazioni autonome per sfruttare la luce solare, ad esempio per riscaldare l'ambiente; è possibile definire la posizione cui il carico deve portarsi per la protezione dalla illuminazione diretta dei raggi solari, per sfruttare il contributo del sole per riscaldare l'ambiente o per proteggerlo dalla luce solare rinfrescando l'ambiente.

Attraverso i comandi di selezione modo automatico, è possibile attivare/disattivare una delle funzioni sopra elencate.

INSTALLAZIONE

ATTENZIONE: l'installazione del dispositivo deve essere effettuata esclusivamente da personale qualificato, seguendo la normativa vigente e le linee guida per le installazioni KNX.

Avvertenze per l'installazione KNX

- La lunghezza della linea bus tra l'attuatore e l'alimentatore non deve superare i 350 metri.
- La lunghezza della linea bus tra l'attuatore e il più lontano dispositivo KNX da comandare non deve superare i 700 metri.
- Per evitare segnali o sovratensioni non voluti non dar vita a circuiti ad anello.
- Mantenere una distanza di almeno 4 mm tra i cavi singolarmente isolati della linea bus e quelli della linea elettrica (figura C).
- Non danneggiare il conduttore di continuità elettrica della schematura (figura D).

ATTENZIONE: i cavi di segnale del bus non utilizzati e il conduttore di continuità elettrica non devono mai toccare elementi sotto tensione o il conduttore di terra!

MONTAGGIO SU GUIDA DIN
Montare l'attuatore comando motore 4 canali 6 A su guida DIN da 35mm nel seguente modo (figura G):

- Inserire l'aggancio superiore del dispositivo nella guida DIN.
- Ruotare il dispositivo e bloccarlo sulla guida DIN agendo sulla linguetta di fissaggio.

CONNESSIONI ELETTRICHE

ATTENZIONE: disinserire la tensione di rete prima di connettere il dispositivo alla rete elettrica!

La figura B mostra lo schema delle connessioni elettriche.

- Connessione il filo rosso del cavo bus al morsetto rosso (+) del terminale e il filo nero al morsetto nero (-). Al terminale bus si possono collegare fino a 4 linee bus (filo dello stesso colore nello stesso morsetto) (figura E).
- Isolare lo schermo, il conduttore di continuità elettrica e i rimanenti fili bianco e giallo del cavo bus (nel caso in cui si utilizzi un cavo bus a 4 conduttori), che non sono necessari (figura D).
- Inserire il morsetto bus negli appositi piedini del dispositivo. Il corretto senso di inserzione è determinato dalle guide di fissaggio. Isolare il morsetto bus usando l'apposito coperchietto, che deve essere fissato al dispositivo con la sua vite.
- Il coperchietto garantisce la separazione minima di 4 mm tra i cavi di potenza e i cavi bus (figura F).
- Collegare il carico agli appositi morsetti a vite posti sopra e sotto l'attuatore, controllando di non superare i limiti di corrente specificati nei Dati tecnici.

IN SERVIZIO

USO DEI PULSANTI DI COMANDO LOCALE
Il funzionamento dei 2 pulsanti di comando locale associati ad ogni canale (figura A) può essere configurato tramite il software ETS; di default, il comportamento dei pulsanti locale è quello di test, che permette di movimentare il carico anche se è in corso un allarme meteo oppure è attiva la funzione blocco o forzatura.

Il comportamento di default dei pulsanti è:

- Premendo a lungo (> 0,5 s) il pulsante, l'attuatore muove la tapparella o veneziana in SU o in GIU per un tempo pari al Tempo di movimentazione.
- Se la tapparella o veneziana è in movimento, premendo brevemente (≤0,5 s) uno dei due pulsanti si arresta il movimento in corso.
- Nella modalità veneziana, con la veneziana ferma, ogni pressione breve dei pulsanti (≤0,5 s) regola l'inclinazione delle lamelle.

E' possibile movimentare i carichi attraverso i pulsanti di comando locale anche in assenza di tensione bus: in tal caso è necessario fornire al dispositivo l'alimentazione ausiliaria 230 Vac attraverso gli appositi morsetti.

Comportamento alla caduta e al ripristino dell'alimentazione BUS
Se la tensione del bus scende sotto i 18 V dc per più di 1,5 ms viene interrotta l'eventuale movimentazione della tapparella o veneziana.

Il comportamento del dispositivo al ripristino tensione di alimentazione bus è configurabile via ETS; se più funzioni erano attive prima della caduta di tensione, al ripristino il dispositivo si comporta in base alla parametrizzazione della funzione con priorità maggiore.

MANUTENZIONE
Il dispositivo non necessita di manutenzione. Per un'eventuale pulizia adoperare un panno asciutto.

PROGRAMMAZIONE CON SOFTWARE ETS

Il dispositivo deve essere configurato con il software ETS.

Informazioni dettagliate sui parametri di configurazione e sui loro valori sono contenute nel Manuale Tecnico.

DATI TECNICI

Comunicazione	Bus KNX
Alimentazione	Tramite bus KNX, 29 V dc SELV
Cavo bus	KNX TP1
Absorbimento corrente dal bus	10 mA max
Elementi di comando	1 tasto miniatura di programmazione 8 pulsanti di comando locale 1 LED rosso di programmazione 8 LED verdi di segnalazione stato uscite
Elementi di visualizzazione	2 relé unipolari con interblocco meccanico
Elementi di attuazione per ogni canale	8 NA da 8 A (cosφ=1) - 250 Vac
Contatto di uscita	Motori e motoriduttori: 6 A secondo EN60669-2-1Carico resistivo: 8 A
Corrente max per tipologia carico	Interno, luoghi asciutti -5 ÷ +40 °C -25 ÷ +70 °C Max 93% (non condensante) Morsetto ad innesto, 2 pin Ø 1 mm Morsetti a vite, sezione max cavi: 4 mm ² IP20 4 moduli DIN Direttiva bassa tensione 2014/35/EU Direttiva compatibilità elettromagnetica 2014/30/EU EN50428, EN50090-2-2, EN60669-2-1 KNX/EIB
Ambiente di utilizzo	
Temperatura di funzionamento	
Temperatura di stoccaggio	
Umidità relativa	
Connessione al bus	
Connessioni elettriche	
Grado di protezione	
Dimensione	
Riferimenti normativi	
Certificazioni	

ENGLISH

- Device safety is only guaranteed when the safety and usage instructions are respected, so keep them handy. Make sure these instructions are received by the installer and end user.
- This product must only be used for the purpose for which it was designed. Any other form of use should be considered improper and/or dangerous. If you have any doubts, contact the GEWISS SAT technical support service.
- The product must not be modified. Any modification will annul the warranty and may make the product dangerous.
- The manufacturer cannot be held liable for any damage if the product is improperly or incorrectly used or tampered with.
- Contact point indicated for the purposes of fulfilling the applicable EU directives and regulations:

GEWISS GEWISS S.p.a. Via A. Volta, 1 - 24069 Cenate Sotto (BG) - Italy
Tel.: +39 035 946 111 - qualitymarks@gewiss.com

If the crossed-out bin symbol appears on the equipment or packaging, this means the product must not be included with other general waste at the end of its working life. The user must take the worn product to a sorted waste centre, or return it to the retailer when purchasing a new one. Products for disposal can be consigned free of charge (without any new purchase obligation) to retailers with a sales area of at least 400 m², if they measure less than 25cm. An efficient sorted waste collection for the environmentally friendly disposal of the used device, or its subsequent recycling, helps avoid the potential negative effects on the environment and people's health, and encourages the re-use and/or recycling of the construction materials. GEWISS actively takes part in operations that sustain the correct salvaging and re-use or recycling of electric and electronic equipment.

PACK CONTENT

n. 1 KNX 4-channel shutter actuator 6 A - DIN rail
n. 1 Bus terminal
n. 7 Screw terminals
n. 1 Cover with screw
n. 1 Installation and user manual

SUMMARY

The KNX 4-channel shutter actuator 6 A - DIN rail controls the movement of 4 independent motors of shutters, curtains and Venetian blinds. The 2 output relays for each channel, one for UP and one for DOWN movements, are interlocked to avoid damage to the connected motor. The movement commands can be accessed through Building Automation control or sensor devices using the KNX bus, or they can be generated locally using the two front buttons. The loads can be commanded via local command push-buttons, even without a BUS voltage: in this case the device requires the 230V AC auxiliary power supply provided by the special terminals. The actuator is powered by the bus line and it is equipped with 2 green front LEDs for each channel which indicate the shutter movement status (UP/DOWN). The actuator can function in shutter or blind mode, and is capable of handling actuation following priority, scene and alarm commands. The operating methods can be used simultaneously.

FUNCTIONS

The engine command actuator is able to simultaneously manage movement, alarm, lock and priority commands. When set on Automatic operation, the device can also carry out autonomous movements to take advantage of sunlight for heating, or to keep the room cool. In the case of several modes activated simultaneously, the actuator will carry out the one with the highest priority. The priority established amongst the various functions (from minimum to maximum) is the following:

- BUS voltage fall status (stop/no action)
- 230V voltage fall status (stop/no action)
- Override status when BUS voltage is reset
- Value of lock object when BUS voltage is reset
- Alarm status when BUS voltage is reset
- Behaviour of actuator when BUS voltage is reset
- Front button keys (test function)
- Override
- Lock
- Weather alarms
- Automatic mode
- Automatic calibration
- Scene/Command position blade/Command position/Stop (blade adjustment)/Movement.

The two green status indicator LEDs for each channel light up when the contacts with the respective relays are closed (UP/DOWN).

SHUTTER MOVEMENT HANDLING
It raises or lowers the shutters, or stops the movement when it receives the relative command. If the Stop command is not sent, the motor will only stop at the end of the Movement Time: The shutters must therefore be fitted with stroke end sensors or an autonomous clutch.

BLIND MOVEMENT HANDLING

WARNING: In order to fully exploit this mode, the blinds must be able to mechanically orientate their laths with short UP/DOWN movements performed by the motor.

The blinds can be raised or lowered, or the movement can be stopped using the relative command. When a blind stops, the actuator receives a short movement command and the laths are rotated.

If the Stop command is not sent, the motor will only stop at the end of the Movement Time: the blinds must therefore be fitted with stroke end sensors or an autonomous clutch.

ALARMS CONTROL
Up to 5 different weather alarms can be managed: 3 wind alarms, a rain alarm and an ice alarm.

If activated, the actuator moves the load (venetian blinds, motorised curtain) when it receives an alarm message from a wind, rain or ice sensor.

It is possible to monitor sensor operation by activating a 'surveillance time' for each alarm, with the sensor itself receiving regular "no alarm" messages; if a message is not received within this set time, the actuator interprets it as a sensor fault and consequently brings the load to the set safety position.

The alarm status continues until the actuator receives a "no alarm" message.

It is possible to define the intrinsic priority from amongst the various weather alarms.

PERFORMING PRIORITY CONTROLS
When an override activation command is received, the actuator brings the load to the position defined by the priority command (UP or DOWN). The actuator ignores any other commands received (including weather alarm and lock) until the priority command is withdrawn.

The behaviour of the actuator upon withdrawal of the priority command can be defined during the programming phase.

LOCK EXECUTION
It is possible to lock the device-connected load in a specific position (that can be set) when the lock activation command is received; any other command received (apart from the override activation command) will be ignored until this function is deactivated.

SCENE MANAGEMENT
The actuator can manage up to 8 scenes, each of which reproduces a specific position for the connected load.

It is possible to store a particular position by means of the relative scene learning command; the learning function can be enabled/disabled via the KNX command.

AUTOMATIC MODE
The device can carry out autonomous movements to take advantage of sunlight, for instance to warm the room; you can define the position to which the load must move in order either to protect the room against direct sunlight (therefore keeping it cool), or to exploit the sun to warm the room.

Using the automatic mode selection commands, you can activate/deactivate one of the above-mentioned functions.

INSTALLATION

WARNING: the installation of the device must be exclusively done by qualified personnel, following the regulations in force and the guidelines for KNX installations.

WARNINGS FOR KNX INSTALLATIONS

- The length of the bus line between the actuator and the power supply unit must not exceed 350 metres.
- The length of the bus line between the actuator and the most distant KNX device to be controlled must not exceed 700 metres.
- Do not create ring circuits so as to prevent undesirable signals and overloads.
- Keep a distance of at least 4 mm between the individually insulated cables of the bus line and those of the electric line (figure C).
- Do not damage the electrical continuity conductor of the shielding (figure D).

WARNING: the unused bus signal cables and the electrical continuity conductor must never touch elements under power or the earth conductor!

ASSEMBLY ON DIN RAIL
Assemble the 4 channels shutter actuator 6 A on a 35mm DIN rail in the following way (figure G):

- Insert the upper coupling of the device in the DIN rail.
- Turn the device and lock it on the DIN rail, using the fixing tab.

ELECTRICAL CONNECTIONS

WARNING: cut off mains power before connecting the device to the electricity mains!

Figure B shows the electrical connections diagram.

- Connect the bus cable's red wire to the terminal's red connector (+) and the black wire to the black connector (-). Up to 4 bus lines (wires of the same colour in the same connector) can be connected to the terminal (figure E).
- Insulate the screen, the electrical continuity conductor and the remaining white and yellow wires of the bus cable (should a bus cable with 4 conductors be used), which are not needed (figure D).
- Insert the bus connector into the special feet of the device. The fastener guides determine the direction it should be inserted. Insulate the bus terminal using the relative cover, which must be screwed onto the device.
- Connect the load to the special screw terminals above and below the actuator, checking that they do not exceed the current limits indicated in the Technical Specifications.

IN SERVICE

USING THE LOCAL COMMAND BUTTONS
The operation of the 2 local command push-buttons associated with each channel (figure A) can be configured using the ETS software; the default setting for local push-button behaviour is that of the test, allowing the load to be moved even in the presence of a weather alarm or when the lock or override function is active.

The default behaviour of the push-buttons is:

- Pressing the push-button continuously (> 0.5 s), the actuator moves the roller shutter or venetian blind UP or DOWN for the set movement time.
- If the roller shutter or venetian blind is moving, press one of the two push-buttons briefly (≤0.5 s) to stop the movement.
- In "venetian blind" mode (with the blind still), each brief pressing (≤0.5 s) of the push-buttons adjusts the blade inclination.

Loads can be moved using the local command push-buttons, even in the absence of the BUS voltage: in this case the device requires the 230V AC auxiliary power supply provided by the special terminals.

BEHAVIOUR ON THE FAILURE AND REINSTATEMENT OF THE BUS POWER SUPPLY
If the power to the bus decreases below 18 V dc for over 1.5 ms the movement of the shutter or blind is interrupted.

Device behaviour when the BUS power supply is reset can be configured using the ETS software; if several functions were active before the voltage fall, then when voltage is reset the device will behave according to the parameterisation of the priority function.

MAINTENANCE
This device requires no maintenance. Use a dry cloth for possible cleaning.

PROGRAMMING WITH ETS SOFTWARE

The device must be configured with the ETS software.

Detailed information on the configuration parameters and their values is contained in the Technical Manual.

TECHNICAL DATA	
Communication	Bus KNX
Power Supply	By KNX, 29 V dc SELV bus
Bus current	KNX TP1
Bus current consumption	10 mA max
Control elements	1 mini programming key 8 local command buttons 1 red programming LED 8 green output status signal LEDs
Display elements	2 single-pole relays with mechanical interlock 8 NO 8 A (cosφ=1) - 250 Vac NO Motors and reduction units: 6 A according to EN60669-2-1 Resistive load: 8 A
Actuator elements for each channel	
Output contact	
Max current per load type	
Ambit of use	
Operating temperature	-5 ÷ +40 °C
Storage temperature	-25 ÷ 70 °C
Relative humidity	Max 93% (no condensation)
Bus connection	2-pin Ø 1 mm plug connector
Electrical connections	Extractable screw terminals, Max cable width: 4 mm ²
Protection rating	IP20
Dimensions	4 DIN modules
Reference standards	Low Voltage Directive 2014/35/EU EMC Directive 2014/30/EU EN50428, EN50090-2-2, EN60669-2-1 KNX/EIB
Certification	

